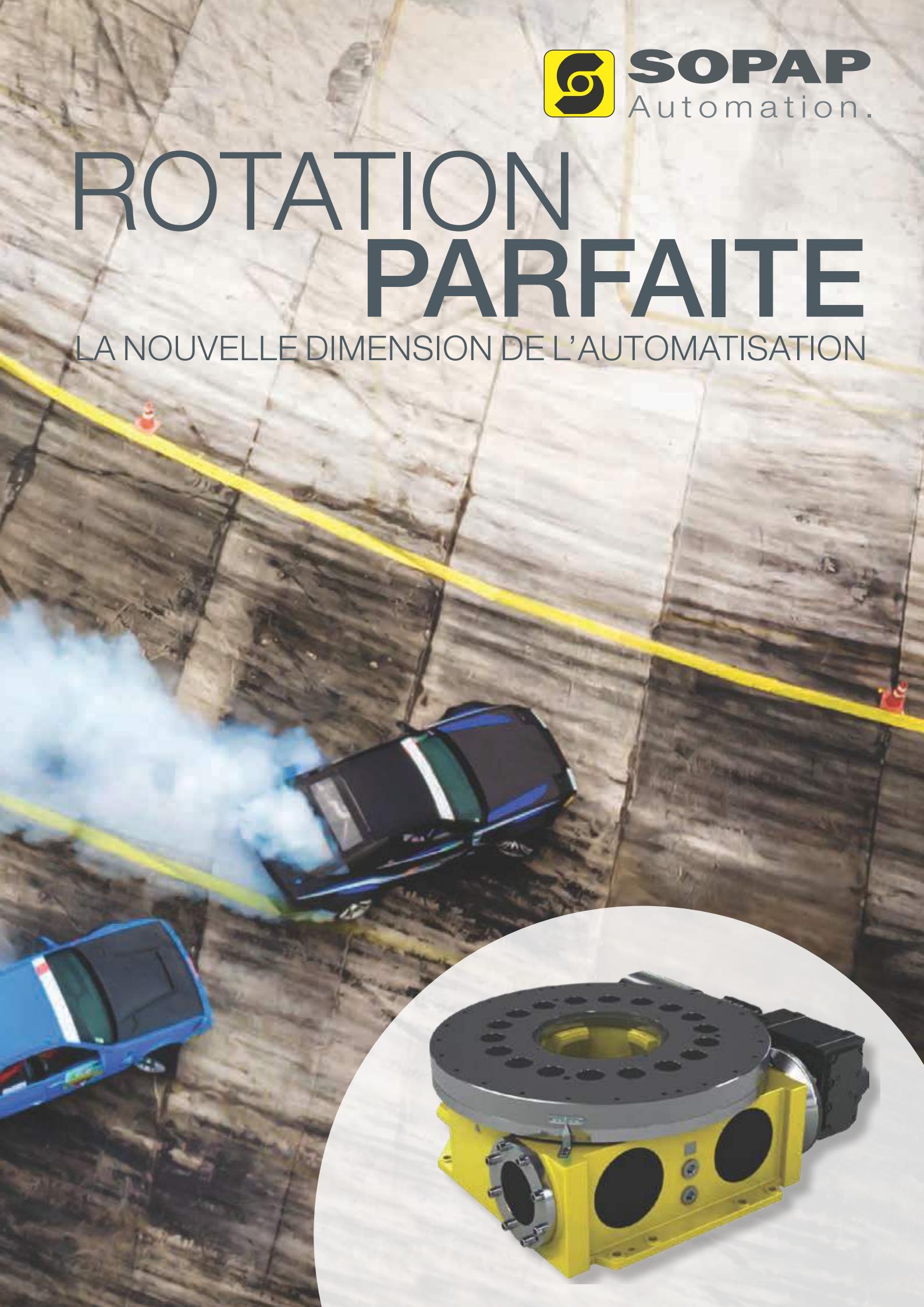


# ROTATION PARFAITE

LA NOUVELLE DIMENSION DE L'AUTOMATISATION



# POURQUOI SOPAP WHY SOPAP



## L'EXPERIENCE RENCONTRE L'INNOVATION

SOPAP, Société Pour l'Automatisation des Presses, fondée en 1973 par M. Erich Freywiss, est spécialisée dans le développement des indexeurs à cames et des manipulateurs. Le 8 avril 2010, les actifs de SOPAP ont été intégrés au Groupe TÜNKERS et l'entreprise a depuis pris le nom de SOPAP Automation.

Nos mouvements contrôlés par came, qu'elle soit cylindrique, tambour, radiale ou globique, rendent nos mécanismes simples, sûrs, puissants, rapides et précis, et combinent une surveillance minimale à des temps de cycle et à un positionnement maîtrisé. Dans un souci constant d'amélioration, de fiabilité et de maintenabilité, SOPAP Automation soumet chaque appareil à des essais dynamiques. C'est ainsi que nous avons su nous hisser au statut de constructeur spécialisé dans le „mouvement intermittent et oscillant mécanique“ sur mesure, avec un réseau de distribution d'envergure internationale.

Du fait des exigences de l'industrie, notre bureau d'études travaille actuellement au développement de tables d'indexage „Maintenance zéro“.

## EXPERIENCE MEETS INNOVATION

SOPAP: Société Pour l'Automatisation des Presses (Company for Press Automation) founded in 1973 by Mr Erich Freywiss, specialized in the development of cam indexers and manipulators. In 2010, on April 8, SOPAP's assets were integrated into the TÜNKERS group.

Our cam-controlled movements: cylindrical, drum, radial or globoidal, provide simple, safe, powerful, fast, precise and reliable devices which controls the cycle time and positioning with minimal monitoring.

With a constant concern for continuous improvement, reliability and maintainability, SOPAP Automation gets each and every device for dynamic check.

SOPAP Automation is the manufacturer specialized in custom-made „intermittent and mechanical oscillating movement“, distributed throughout the world.

Due to industry demand our design office is currently developing rotary tables with „Zero Maintenance“.

# CONTENU CONTENT



POURQUOI SOPAP | WHY SOPAP ..... 02

## SÉRIE TSH | TSH-SERIES

TSH 450 .....	12
TSH 590 .....	14
TSH 720 .....	16
TSH 900 .....	18
TSH 920 .....	20
TSH 1080 .....	22
TSH 1090 .....	24
TSH 1100 .....	26
TSH 1400 .....	28
TSH 1560 .....	30
TSH 1960 .....	32
TSH 2800 .....	34
TSH 2900 .....	36
TSH 5040 .....	38

## SÉRIE TS | TS-SERIES

TS 200 .....	44
TS 300 .....	46
TS 400 .....	48
TS 420 .....	50
TS 540 .....	52
TS 710 .....	54
TS 890 .....	56
TS 920 .....	58
TS 1120 .....	60
TS 1100 .....	62
TS 1400 .....	64
TS 1840 .....	66

## AU CENTRE DU MOUVEMENT

Les tables d'indexages avec leur mécanique de rotation pas à pas transformant la rotation continue du moteur en mouvement intermittent sont au cœur des lignes de production modernes.

C'est ce cœur que SOPAP Automation fait battre.

C'est cette impulsion que nous nous efforçons de donner aux usines du monde entier.

L'indexeur étant un composant de base dans les processus de fabrication, les modèles conçus par SOPAP Automation sont disponibles dans un large choix de tailles et composés chacun d'un système d'entraînement par came générant le mouvement de rotation du plateau de sortie. Toutes nos pièces, y compris nos cames, sont fabriquées sur notre site de production high-tech à Tournes, France.

L'assemblage optimal du plateau supérieur et du roulement de sortie détermine la performance de ces unités très flexibles. Un principe breveté qui permet une conception de système simple, nécessitant peu d'entretien et extrêmement fiable.

La gamme étendue de SOPAP Automation permet également de répondre à des applications spéciales pour des charges particulièrement élevées (jusqu'à 150 tonnes) et avec des plateaux de grande dimension pouvant atteindre jusqu'à 20 mètres de diamètre. Ces géants sont principalement présents dans les fonderies ainsi que dans la construction de transmissions et de moteurs.

Les tables tournantes de SOPAP Automation sont synonymes de rotation rapide et de positionnement précis ; même pour les applications exigeantes et les charges lourdes.

## IN THE CENTER OF THE MOVEMENT

The heart of modern production lines with traversing and turning operations are so-called step gears achieved using constant motor rotation resulting in desired indexing position.

SOPAP Automation gets your heart beating.

The company provides the impulse for automation in factory buildings all over the world.

Rotary tables are an elementary transport component in the manufacturing process. SOPAP Automation designs components in all sizes, each consisting of a special cam drive system generating the rotational movement of the output table top. All parts, including the cams, are manufactured in the high-tech assembly hall in Tournes, France.

The optimum assembly of the table top plate and top bearings determines the additional performance of these very flexible units. A patented principle that enables a simple, low-maintenance and extremely powerful system design. Special custom designs for particularly heavy loads of up to 150 tons can sometimes reach a diameter of 20 meters. These giants are mostly used in foundries as well as in gearbox and Motor construction.

# AU CENTRE DU MOUVEMENT



# PLATEAUX ROTATIFS FLEXIBLES SÉRIE TSH

## TSH | PLATEAUX ROTATIFS FLEXIBLES

La série SOPAP TSH - plateaux tournants à rotation flexible avec réducteur à train d'engrenage à jeu réduit et servomoteur.

Les tables tournantes SOPAP de la série TSH sont un module d'entraînement pour la réalisation de tâches de mouvements flexibles grâce à l'utilisation de servomoteurs librement programmables. Contrairement aux tables rotatives à division fixe de la série TS, la séquence de mouvement n'est pas déterminée par la forme courbe de la came d'entraînement, mais par les paramètres de mouvement du servomoteur. Pour cette raison, l'angle de sortie et l'accélération peuvent être choisis librement et adaptés spécifiquement à chaque application.

Grâce à la mécanique éprouvée SOPAP Automation avec technologie came-galets et conception robuste du carter, on obtient la même précision qu'avec des entraînements conventionnels. Grâce à leur souplesse d'utilisation, les plateaux rotatifs de ce type sont particulièrement adaptés aux tâches d'entraînement dans lesquelles la séquence de mouvement dans le processus de production doit être modifiée en permanence, par exemple par l'ajout de nouvelles charges, de nouvelles divisions ou l'inversion du sens de rotation.

Un exemple typique est la production de différents véhicules sur une ligne de fabrication qui nécessite un réoutillage flexible dans le processus. Un avantage notable de la série TSH flexible est sa faible hauteur qui permet une installation peu encombrante et donc une conception ergonomique du poste.

## TSH | FLEXIBLE ROTARY TABLES

The SOPAP Automation TSH-Series - Rotary tables with reduced clearance and servomotor for flexible indexing.

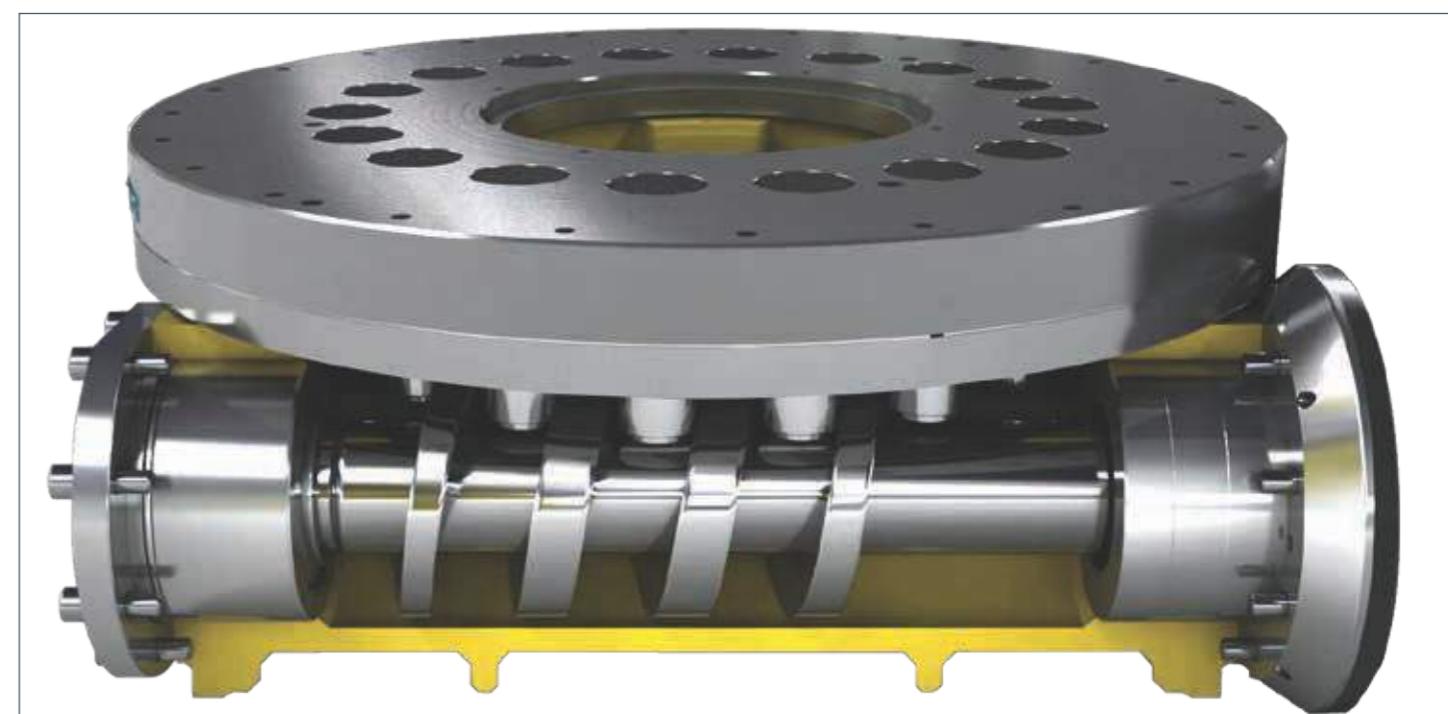
The SOPAP Automation rotary tables of our TSH-Series have become an important key element for highly flexible automation applications. In contrast to our fixed-position TS-Series rotary tables, the flexible rotary tables are always equipped with an index cam with a constant pitch: resulting in an unchanged reduction ratio between the motor and the turntable plate. For any output angle, the partition or indexing is exclusively determined by the correspondence control unit of the servomotor.

The TSH-Series can be adapted to almost any load by individual programming. In this case, the flexible servo geared motor not only enables the free setting of the output angle, but also an optimized acceleration response for the particular load.

Being flexible in use, the rotary tables of this type are particularly suitable for drive tasks in which the movement sequence has to be adapted in the production process, for example by new loads, new positions/end positions or travel directions. A typical example is the production of different vehicles on a production line that requires flexible retooling in the process.

A notable advantage of the flexible TSH-Series is its low height which allows a space-saving installation and therefore an ergonomic design of the station.





#### AVANTAGES DE LA SÉRIE TSH

- Positionnement individuel grâce à la technique d'asservissement
- Couple plus élevé grâce à l'engagement multiple des galets
- Répartition optimisée des forces sur plusieurs axes de galets en cas d'arrêt d'urgence
- Construction compacte
- Entretien facile - remplacement des boîtes à galet sans démontage de l'outil

#### ADVANTAGES OF THE TSH-SERIES

- Individual positioning by servo-technology
- Higher torque due to multi-cam-follower principle
- Optimized distribution of forces on several cam followers at emergency stop
- Higher torques in a compact design
- Maintenance friendly: exchange of cam follower without dismantling tools

#### L'ENTRAÎNEMENT

Les indexeurs de précision TSH avec servomoteur permettent de choisir librement le pas de l'indexeur et/ou le sens de rotation. La conception du programme de positionnement crée une séquence de rotation sans à-coup.

Pendant le fonctionnement, la came fait tourner le plateau de la table selon l'angle de division programmé. En position d'arrêt, lorsque le frein du servomoteur d'entraînement est actif, le plateau de la table est positionné avec un faible jeu et un verrouillage positif sans verrouillage supplémentaire.

Les séries TSH sont conçues pour être utilisées axe de rotation du plateau de sortie vertical ou horizontal.

#### THE DRIVE

The TSH precision rotary tables with servo drive enable the free selection of rotary tables indexing or rotation movement. Through the design of the positioning program, a jerk-free movement sequence is generated.

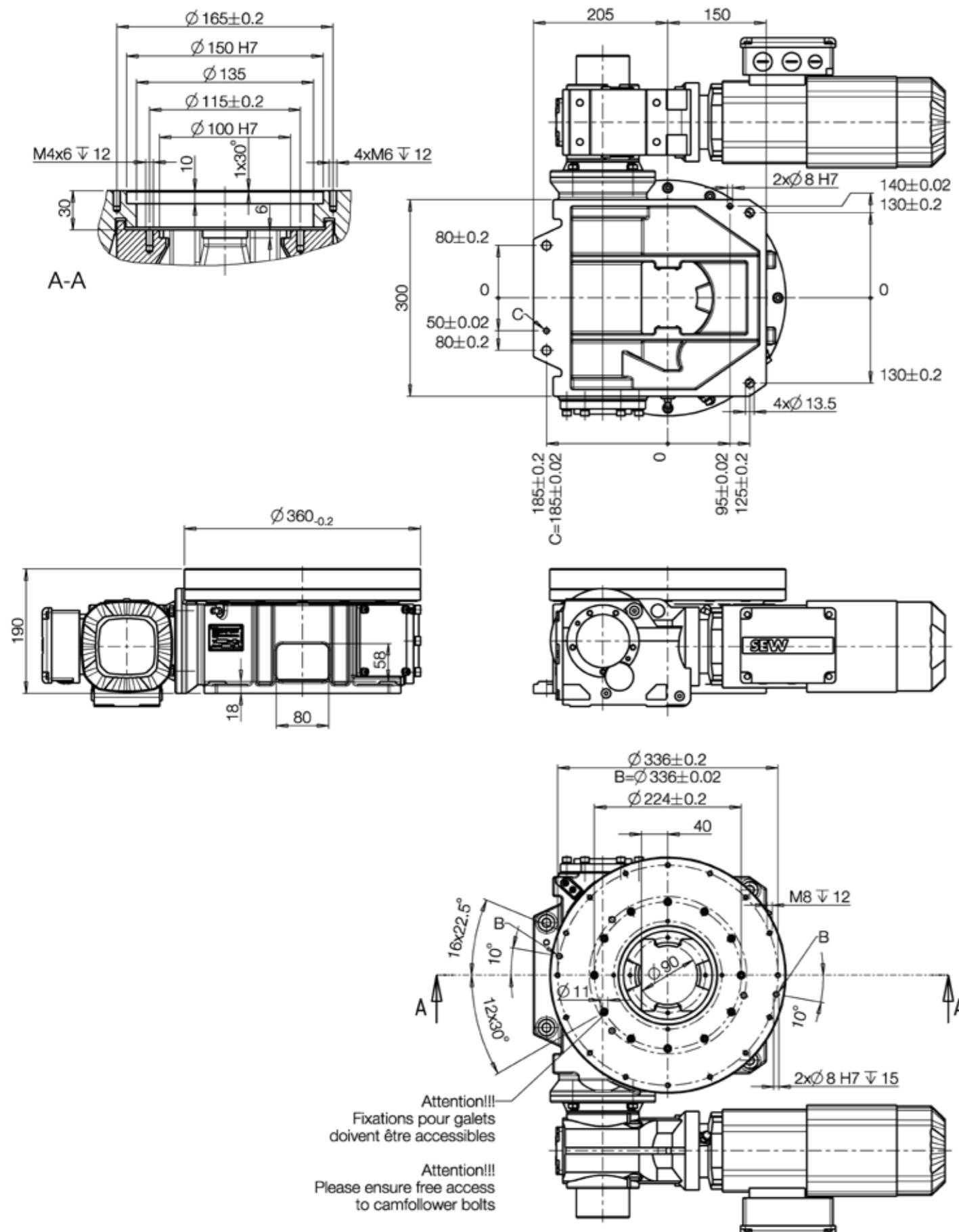
In operation, the index cam causes a rotation of the table plate by the programmed angular displacement per step. In the hold position, with engaged brake of the servo drive, low-backlash, positive fit positioning of the table plate is achieved without an additional locking device.

The TSH-series products are designed for a vertical or horizontal rotational axis.

# TSH 450

## Données techniques

### Technical Data



### DIMENSIONS | DIMENSIONS

**Hauteur h** | Height  
**Diamètre du plateau d<sub>tp</sub>** | Table top diameter  
**Passage central D<sub>m</sub>** | Center passage  
**Diamètre maxi recommandé de l'outil Ø d<sub>a max</sub>** | Maximum outer swing diameter  
**Poids m<sub>dt</sub>** | Weight

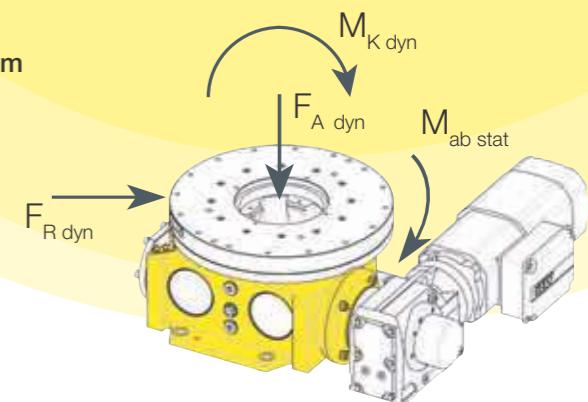
190 mm  
 360 mm  
 90 mm  
 2.300 mm  
 120 kg

### CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

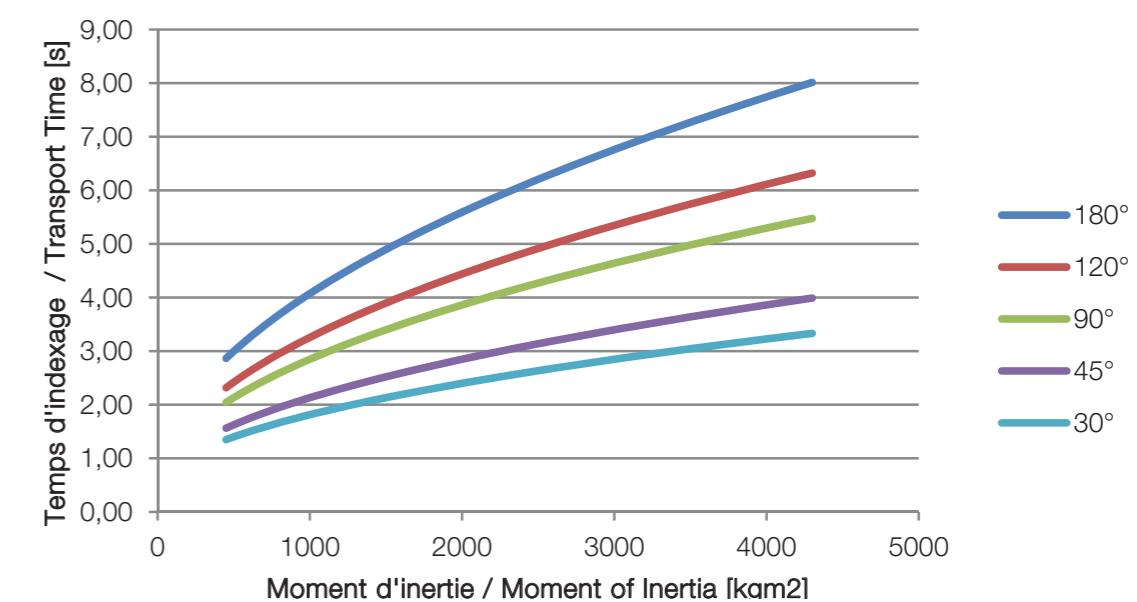
**moment d'inclinaison dynamique M<sub>K dyn</sub>**  
 dynamic tilting moment  
**force axiale dynamique F<sub>A dyn</sub>**  
 dynamic axial force  
**force radiale dynamique F<sub>R dyn</sub>**  
 dynamic radial force  
**couple de sortie statique M<sub>ab stat</sub>**  
 static output torque

1.600 Nm  
 2.200 N  
 10.000 N  
 1.500 Nm

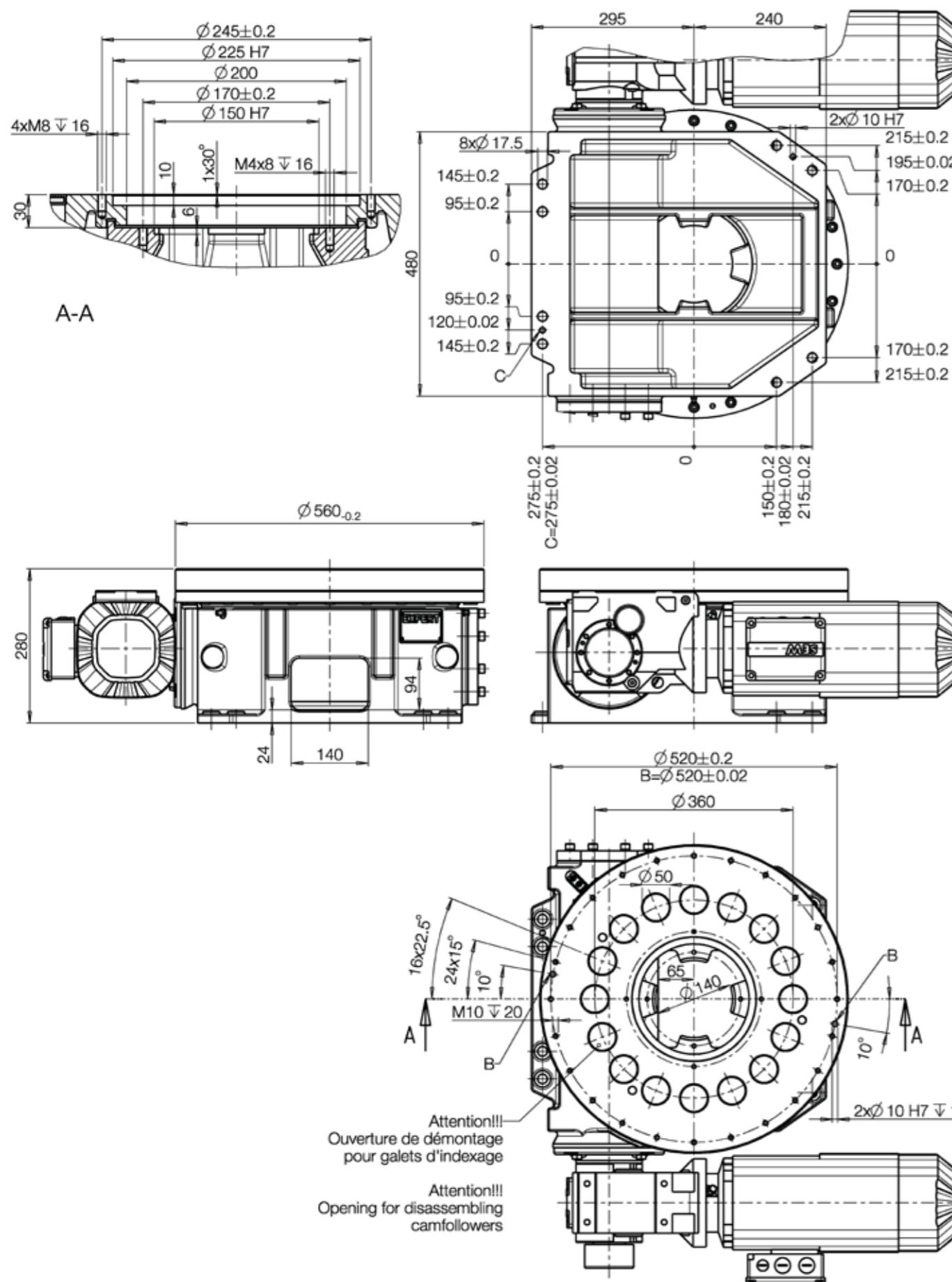
\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
 d'une validation par SOPAP Automation  
 \* combined loads only after consultation with  
 SOPAP Automation



### Performance TSH 450







## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	280 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	560 mm
Passage central $D_m$ Center passage	140 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil Ø $d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	3.600 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	350 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$   
dynamic radial force

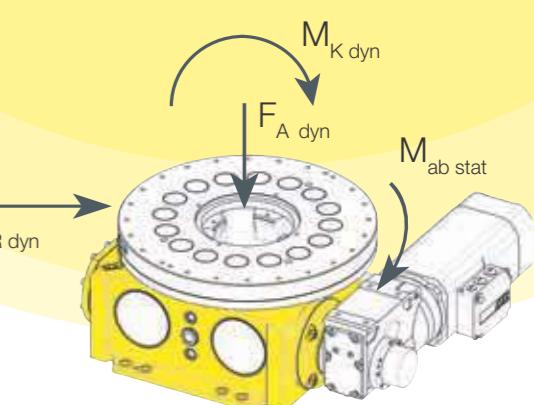
couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$   
static output torque

8.000 Nm

80.000 N

35.000 N

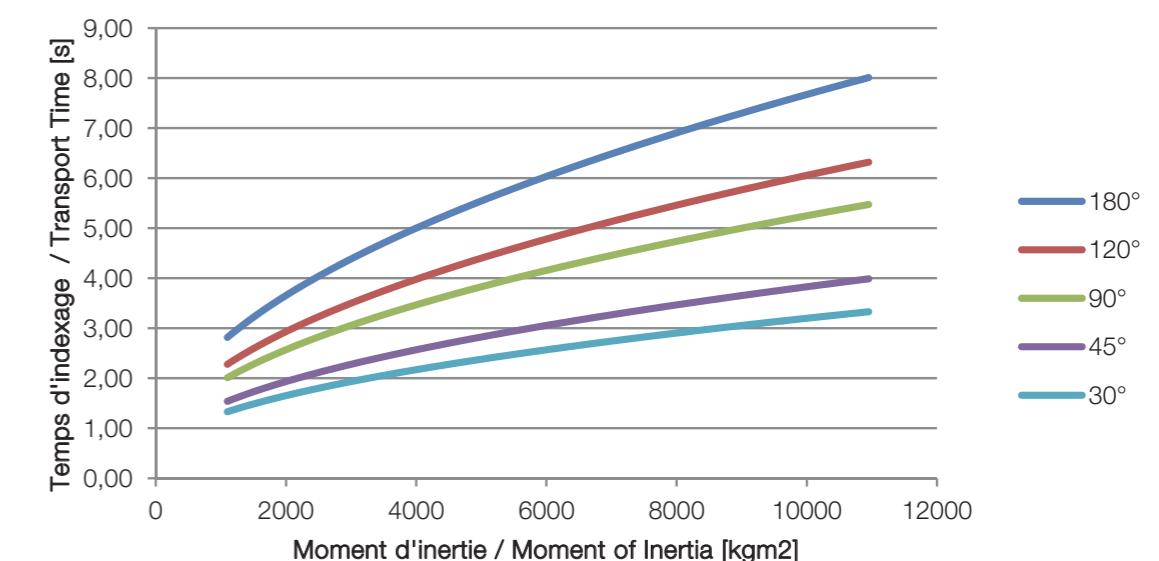
4.000 Nm

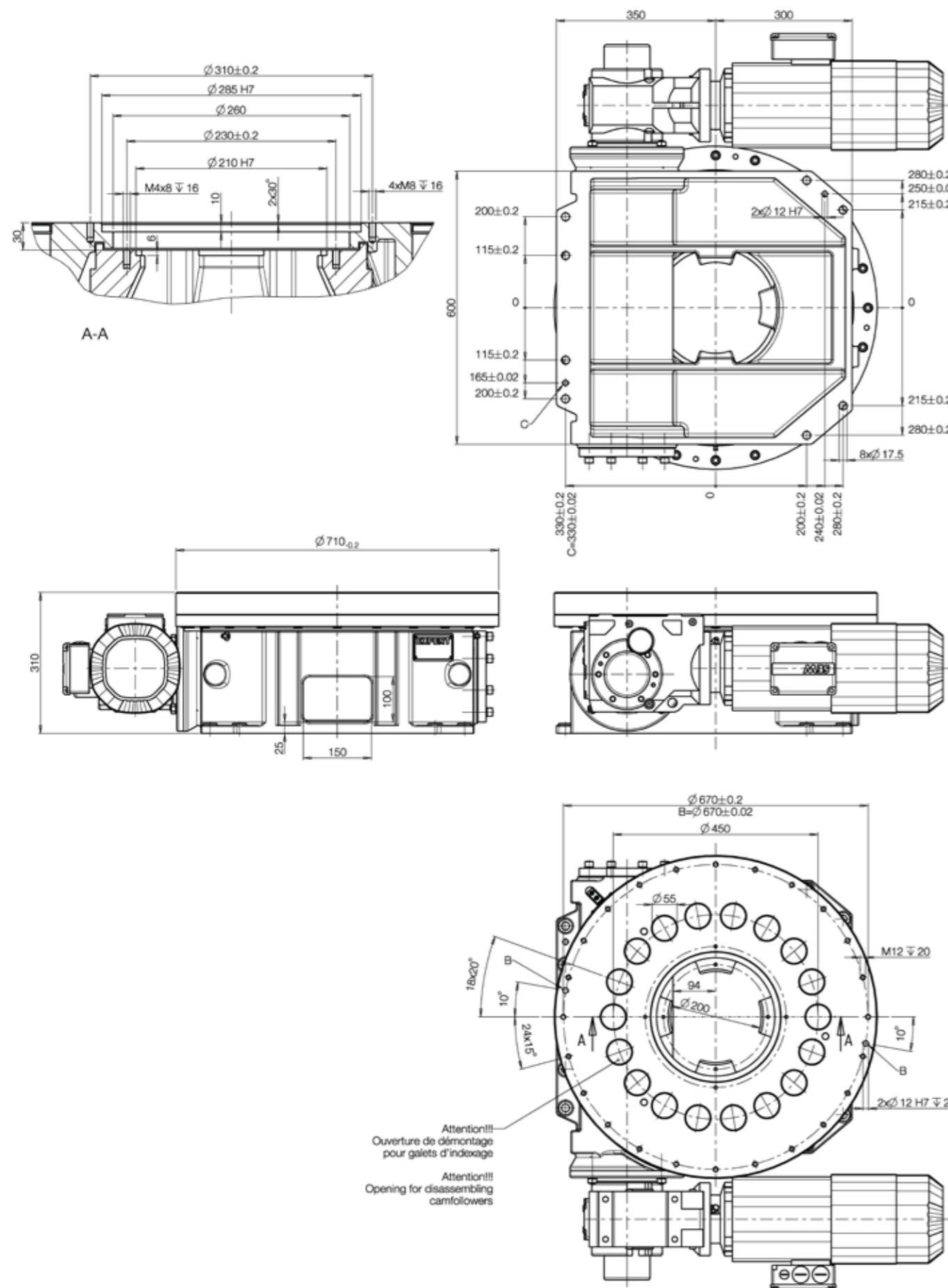


\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with  
SOPAP Automation

## Performance TSH 720





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	310 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	710 mm
Passage central $D_m$ Center passage	200 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil Ø $d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	4.500 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	500 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$

dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$

dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$

dynamic radial force

couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$

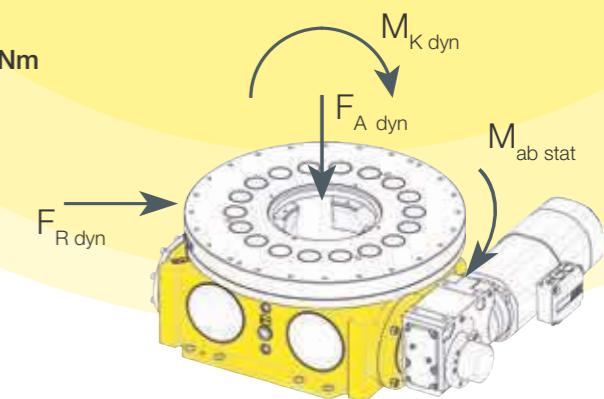
static output torque

13.000 Nm

100.000 N

43.000 N

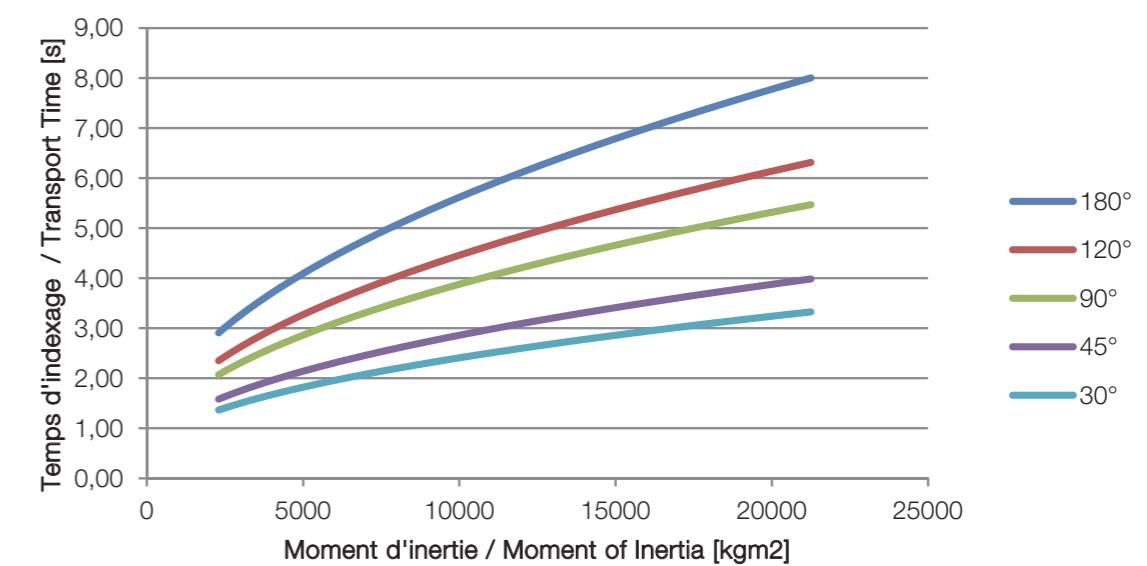
8.000 Nm

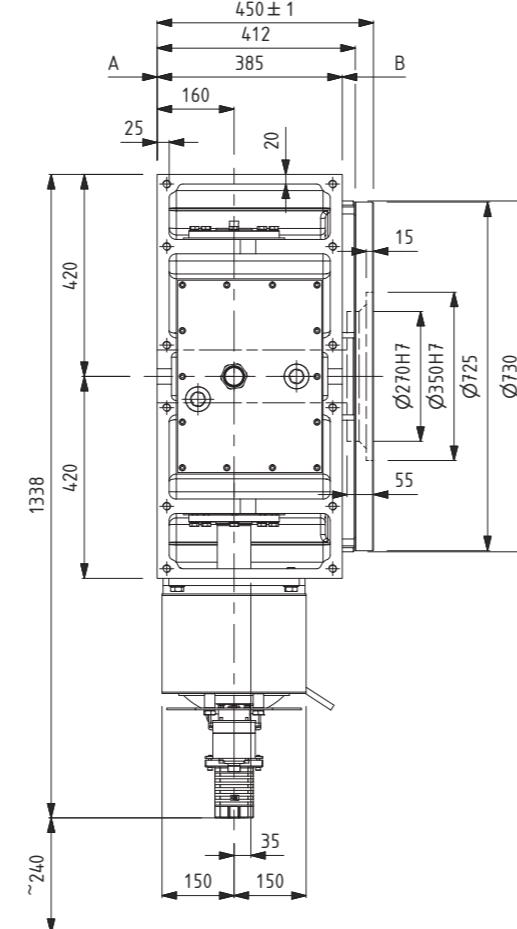
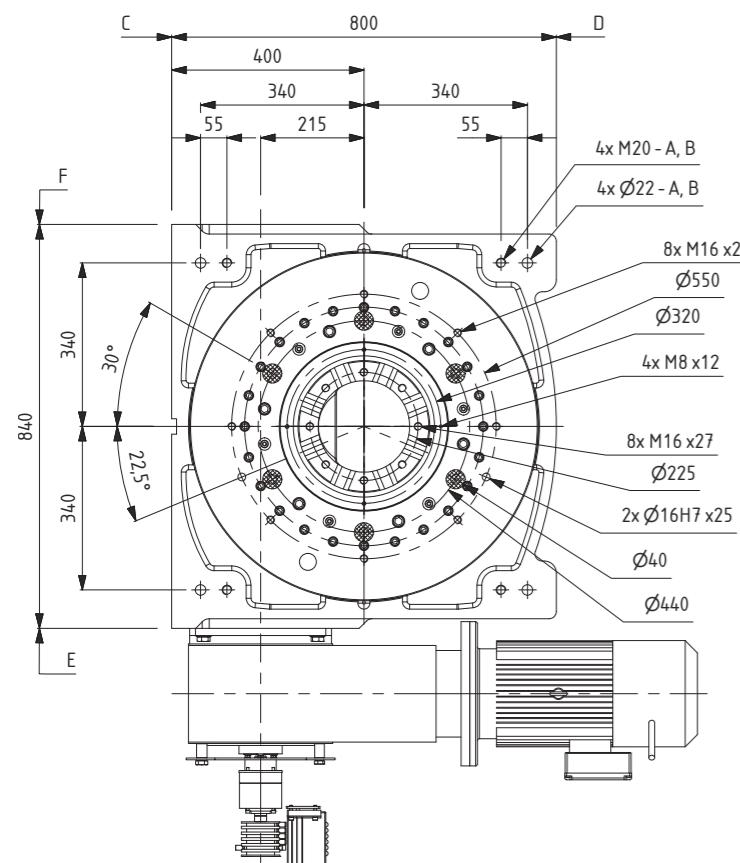
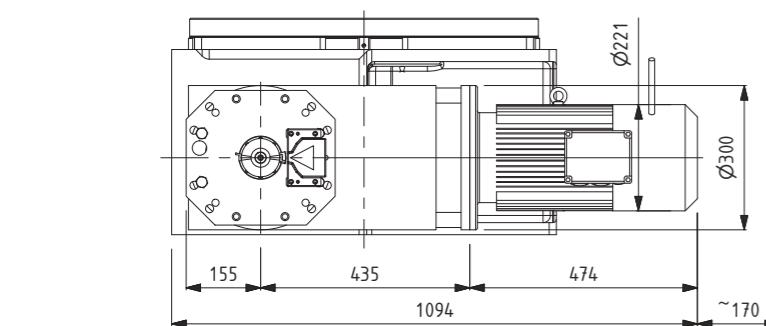


\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

## Performance TSH 900





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	450 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	725 mm
Passage central $D_m$ Center passage	110 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	2.760 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	950 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$   
dynamic radial force

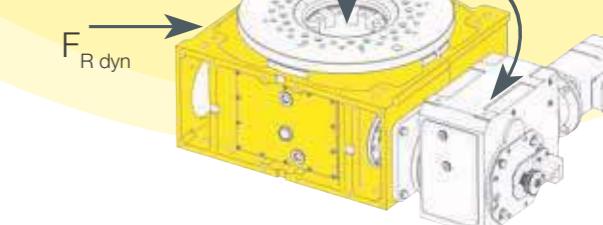
couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$   
static output torque

11.000 Nm

80.000 N

16.000 N

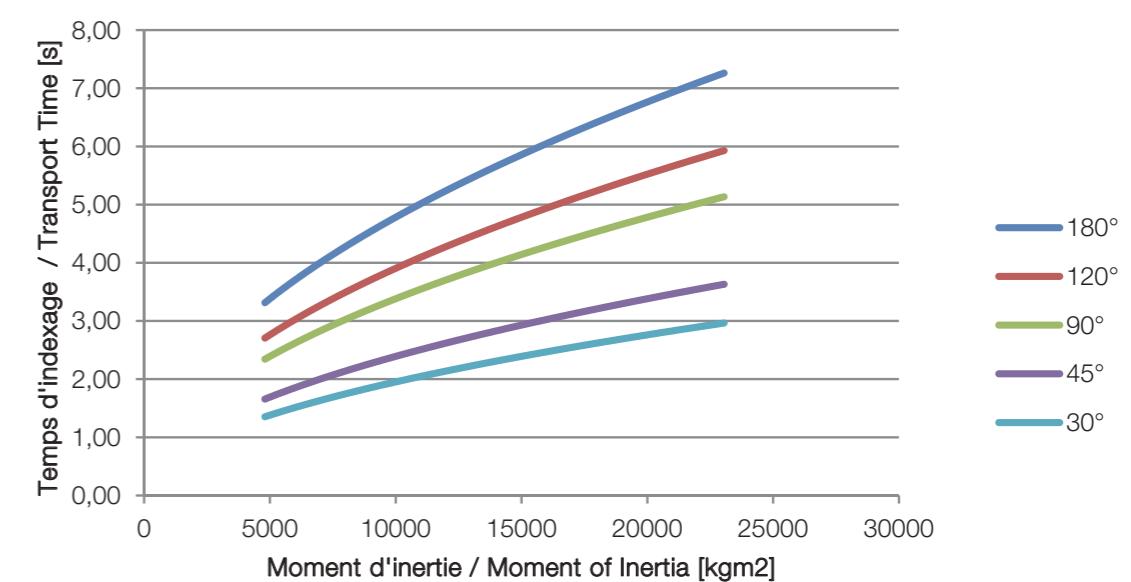
11.500 Nm

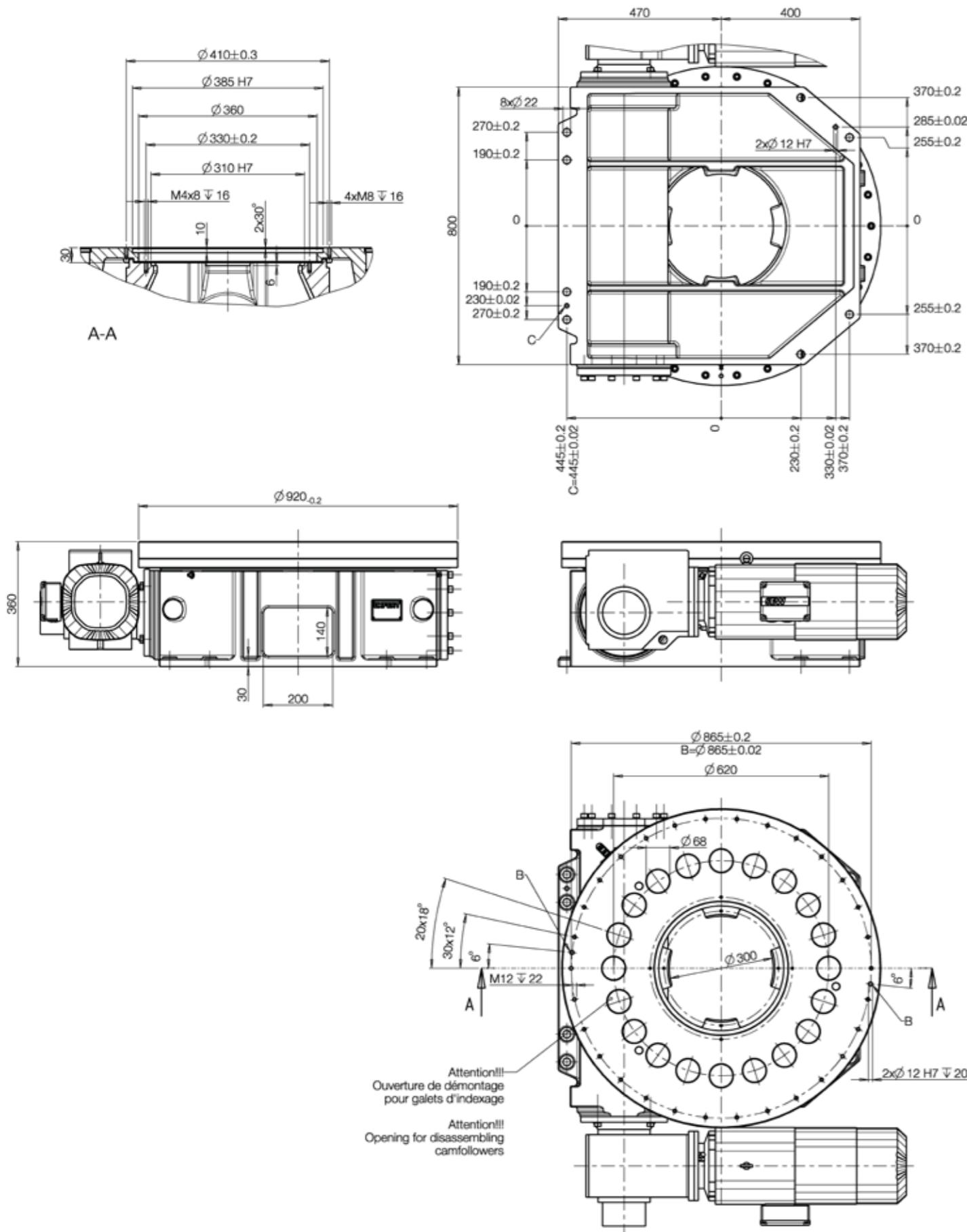


\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with  
SOPAP Automation

## Performance TSH 920





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	340 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	820 mm
Passage central $D_m$ Center passage	290 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\phi d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	5.200 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	870 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$   
dynamic radial force

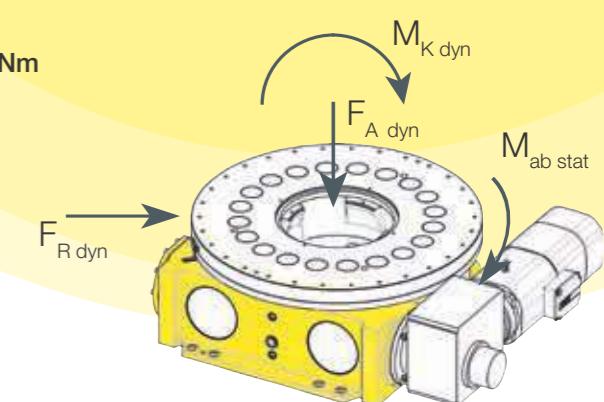
couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$   
static output torque

18.000 Nm

110.000 N

53.000 N

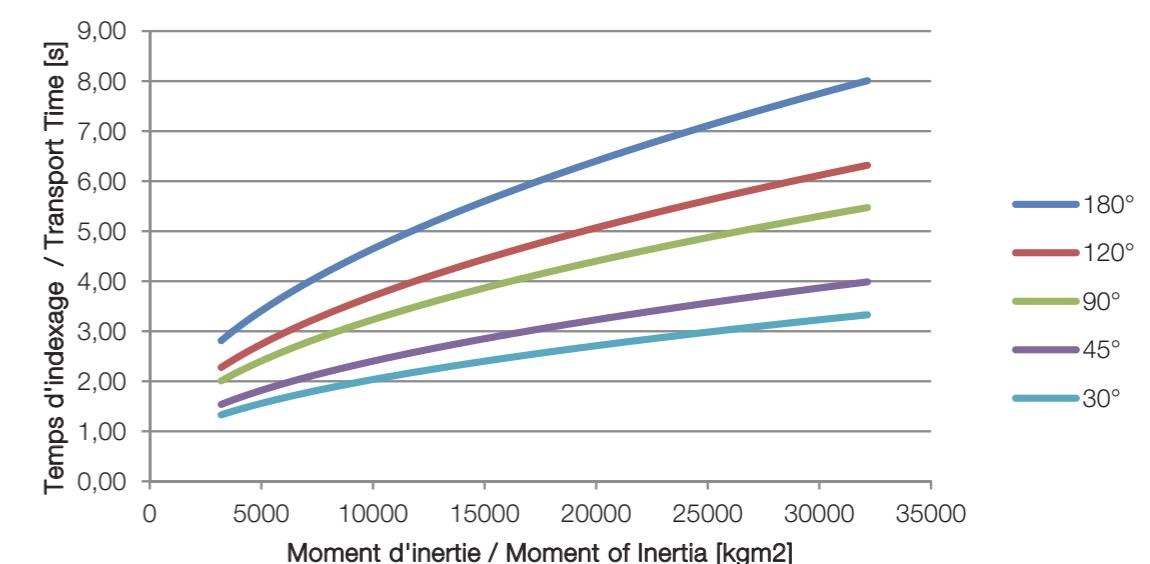
12.000 Nm

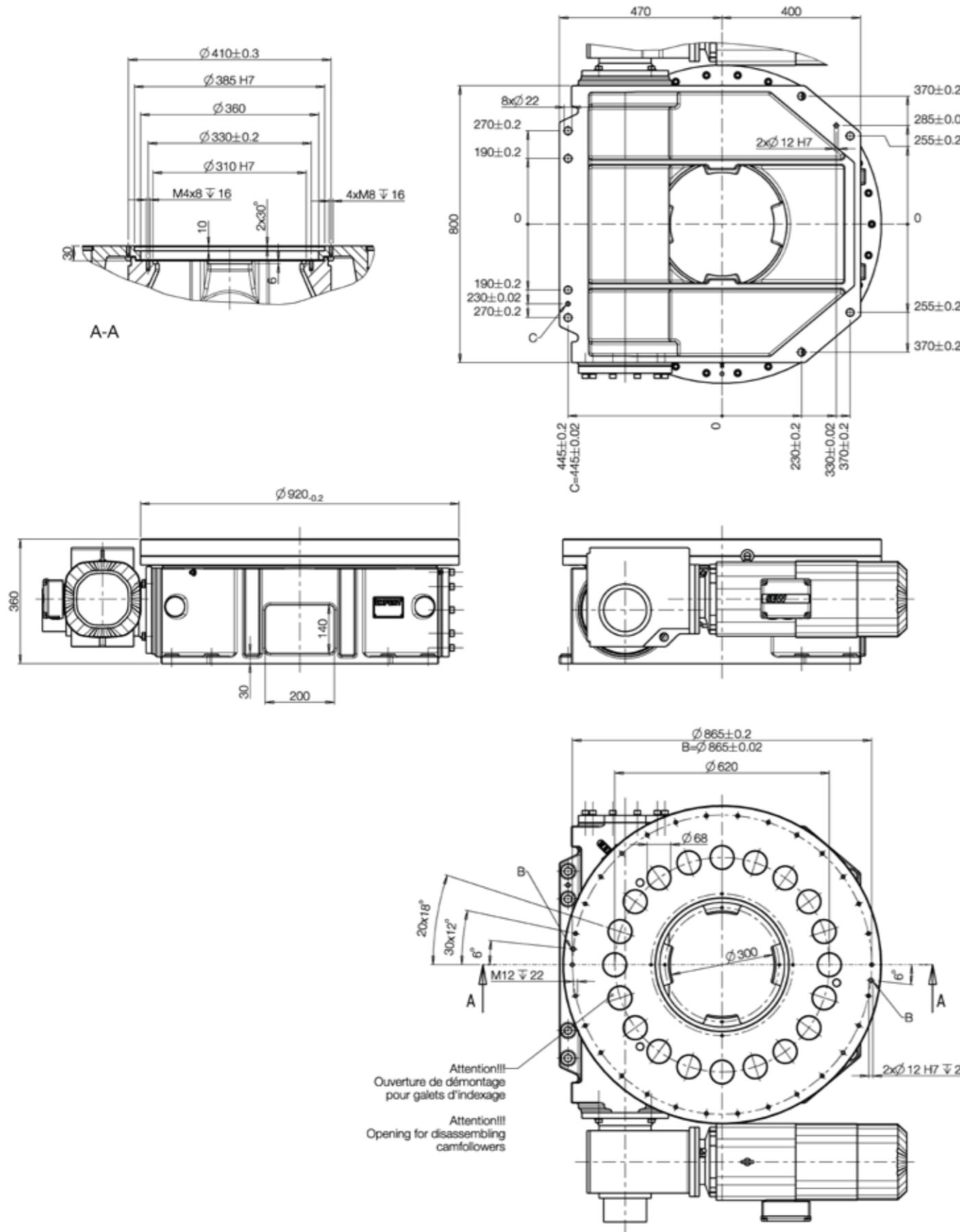


\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

## Performance TSH 1080





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	360 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	920 mm
Passage central $D_m$ Center passage	300 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	6.200 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	870 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\text{dyn}}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\text{dyn}}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\text{dyn}}$   
dynamic radial force

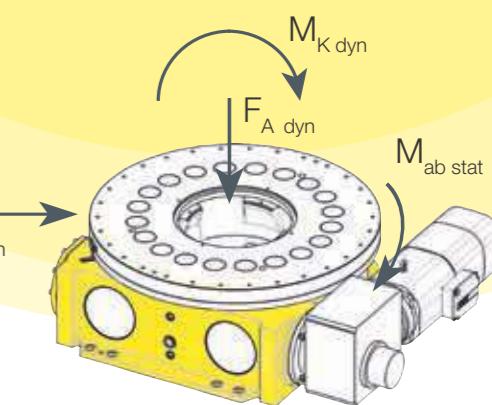
couple de sortie statique  $M_{ab\text{ stat}}$   
static output torque

24.000 Nm

130.000 N

61.000 N

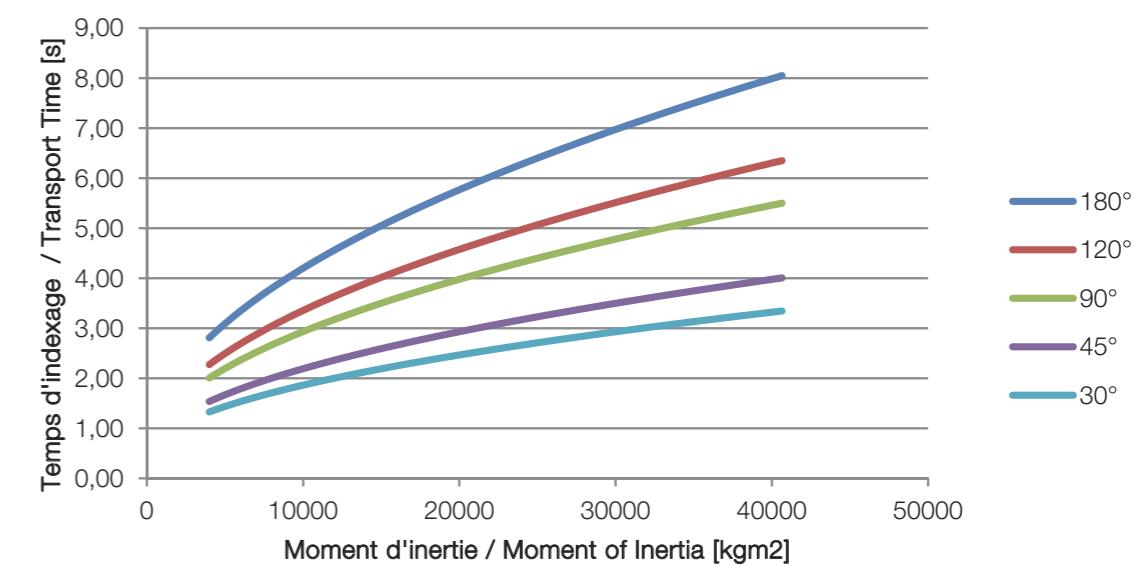
15.000 Nm

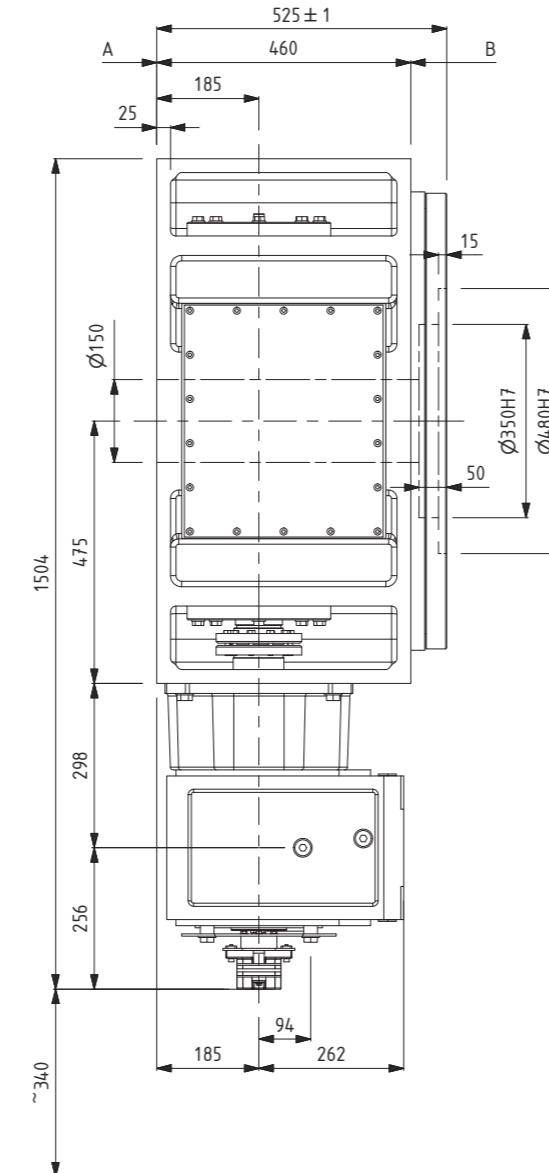
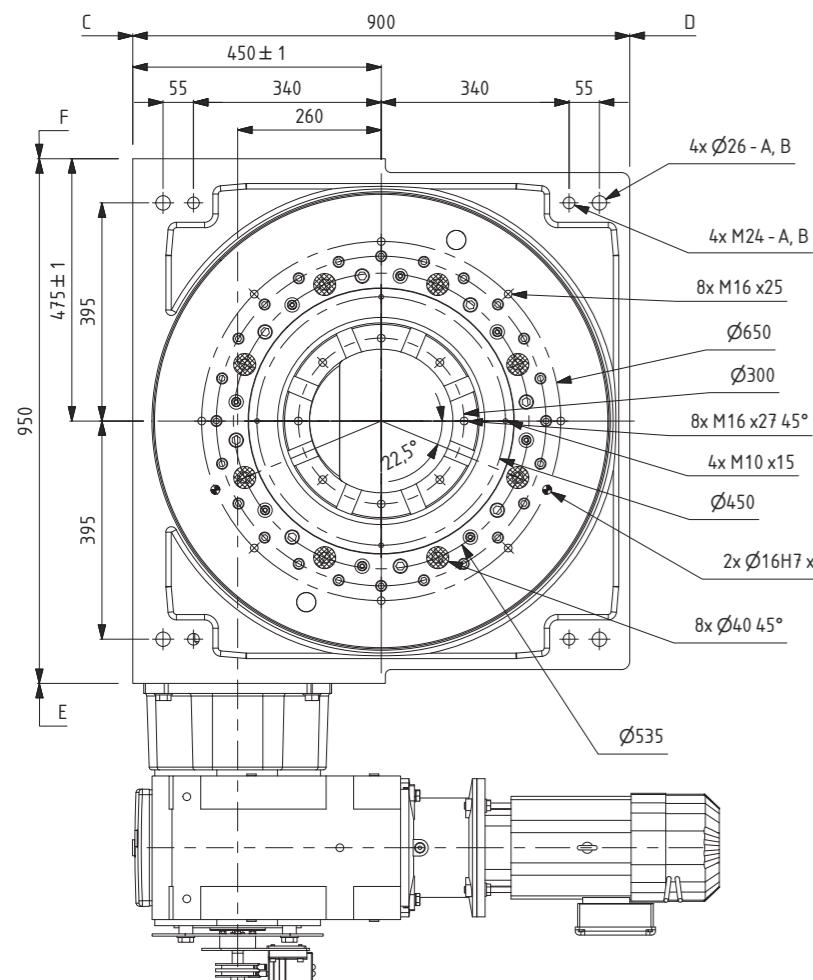
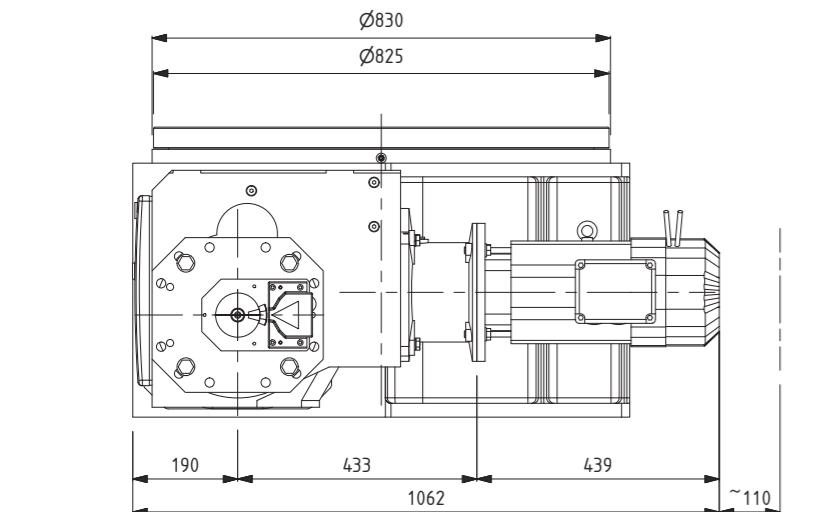


\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

## Performance TSH 1090





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	525 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	825 mm
Passage central $D_m$ Center passage	150 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	3.300 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	1.400 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$   
dynamic radial force

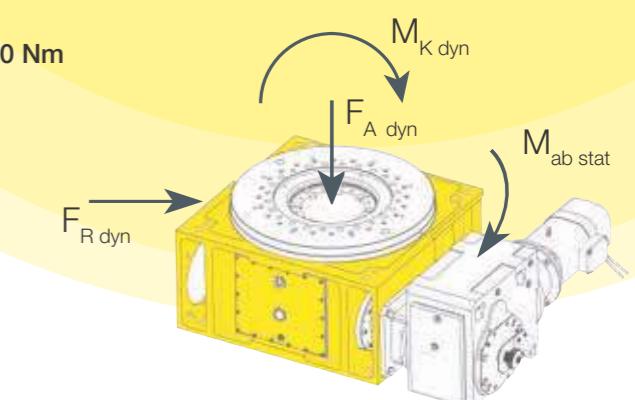
couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$   
static output torque

15.000 Nm

100.000 N

20.000 N

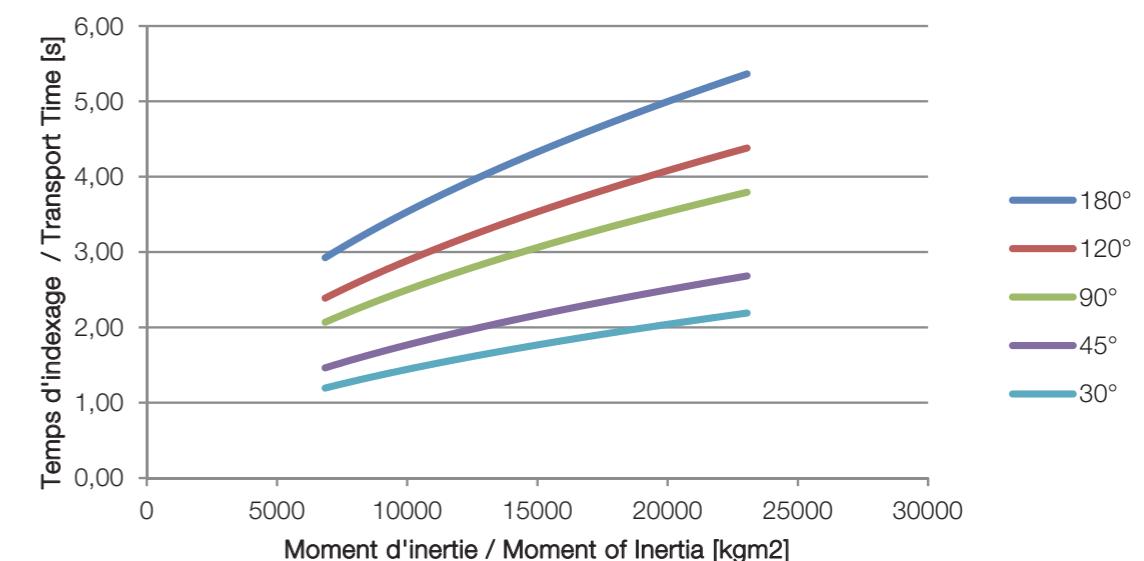
18.590 Nm

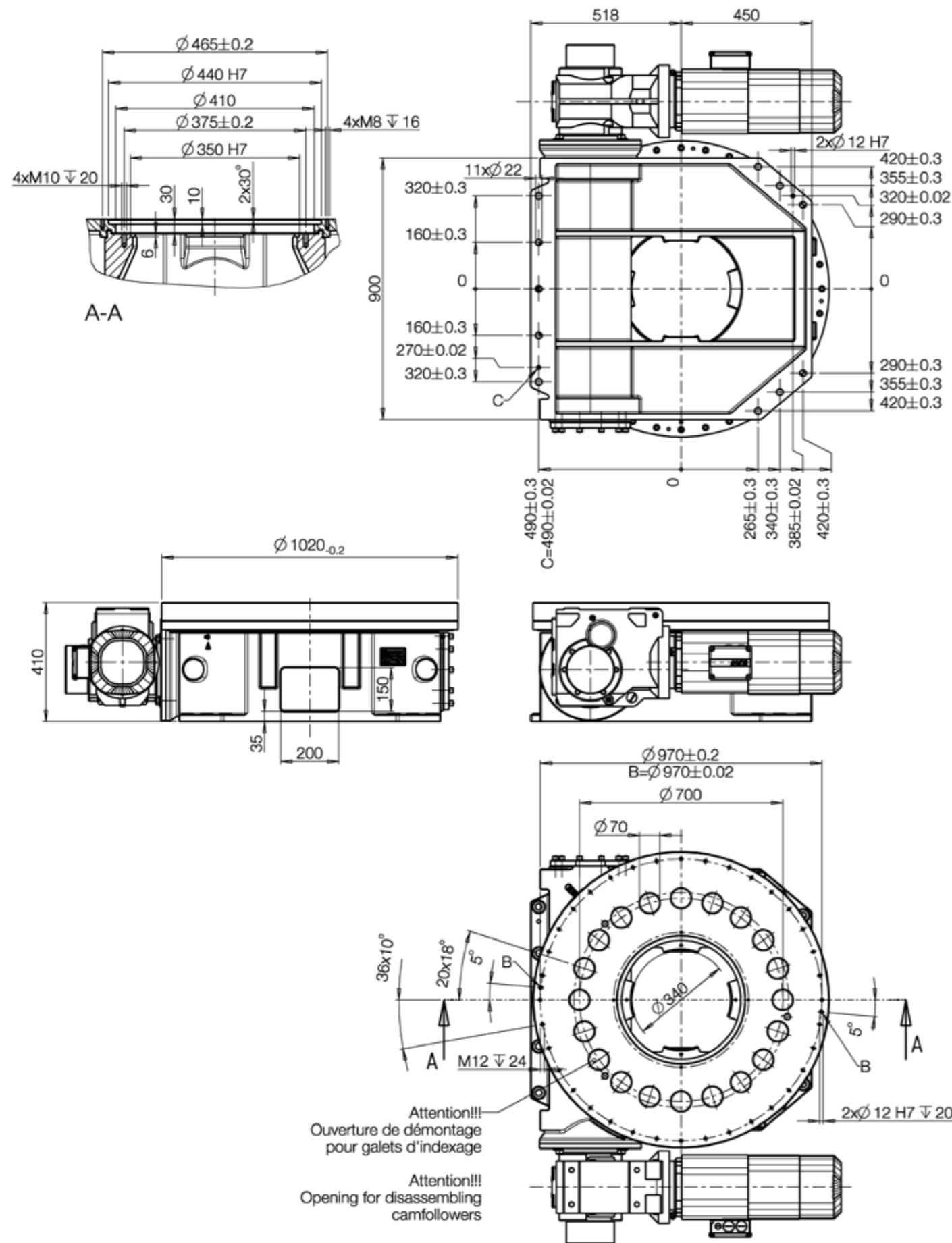


\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with  
SOPAP Automation

## Performance TSH 1100





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	410 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	1.020 mm
Passage central $D_m$ Center passage	340 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\emptyset d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	7.000 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	1.520 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$

dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$

dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$

dynamic radial force

couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$

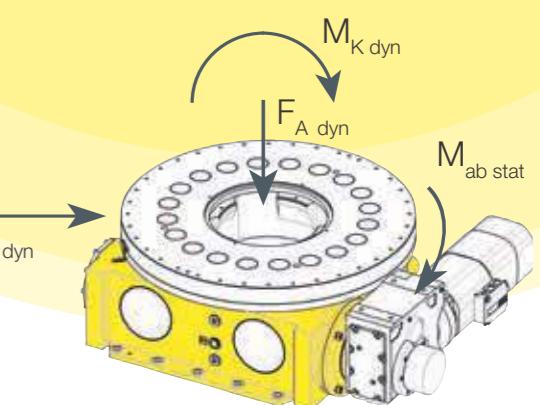
static output torque

40.000 Nm

190.000 N

90.000 N

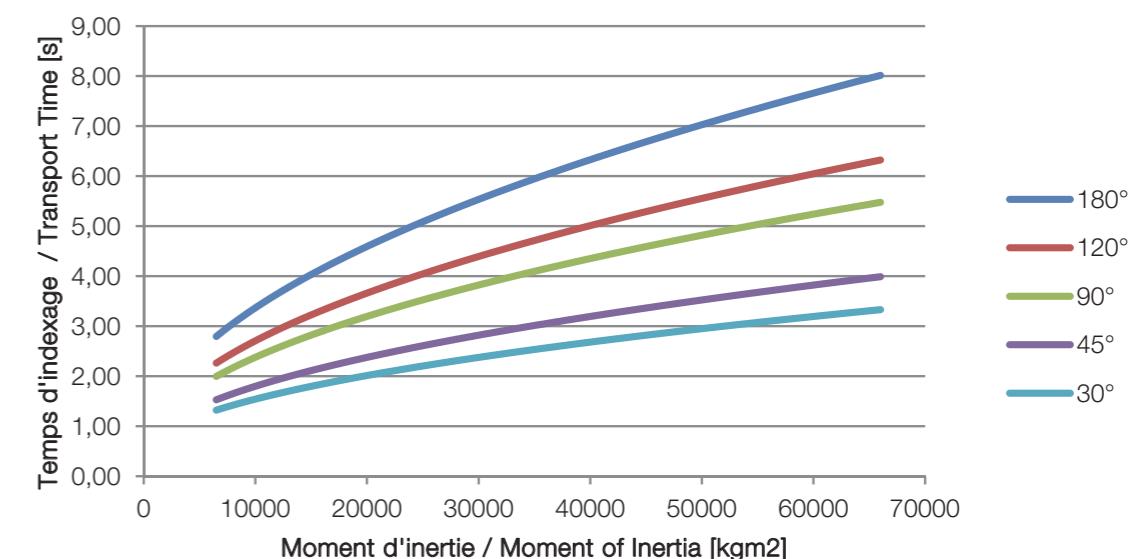
24.000 Nm

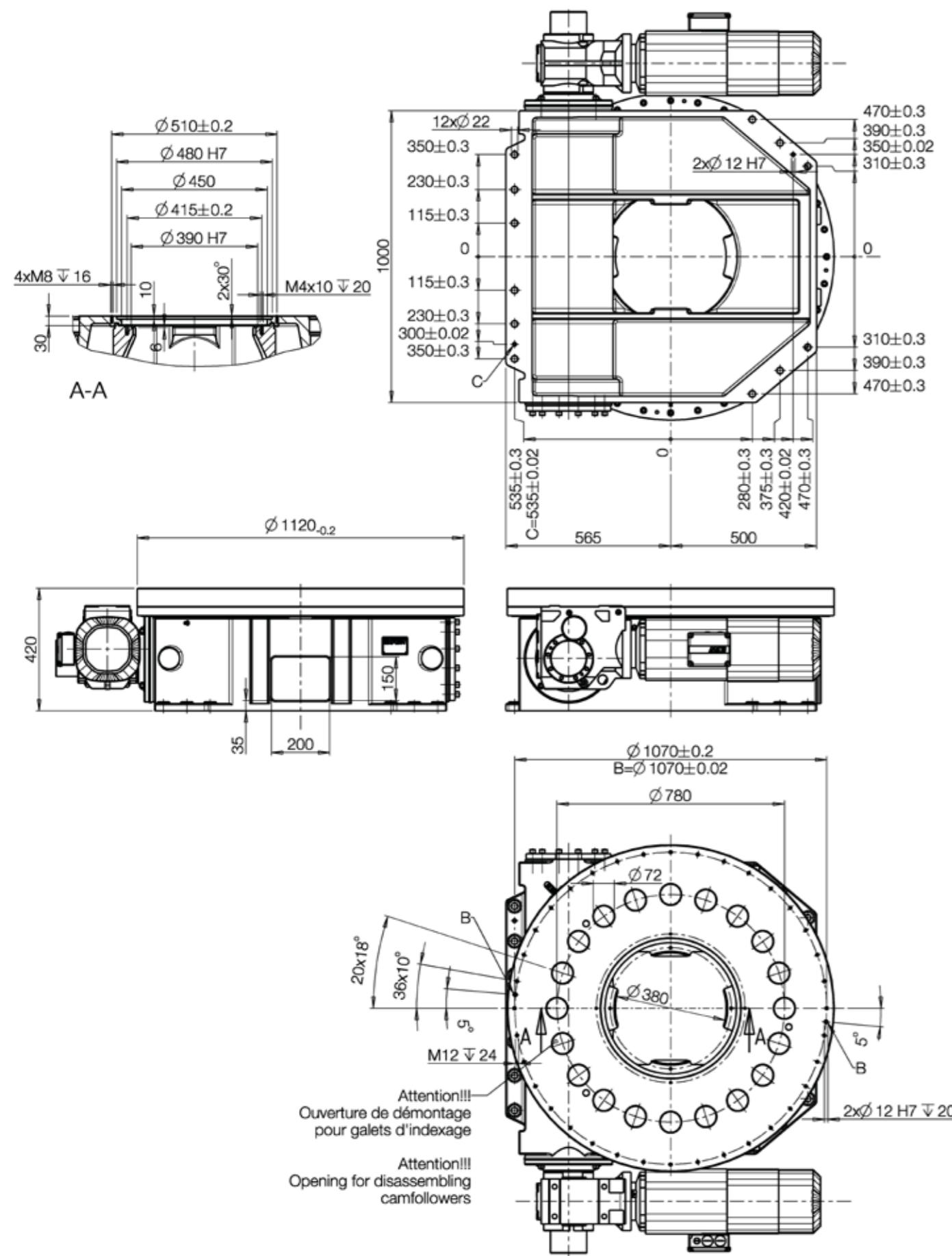


\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

## Performance TSH 1400





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	420 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	1.120 mm
Passage central $D_m$ Center passage	380 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	7.800 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	1.700 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\text{dyn}}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\text{dyn}}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\text{dyn}}$   
dynamic radial force

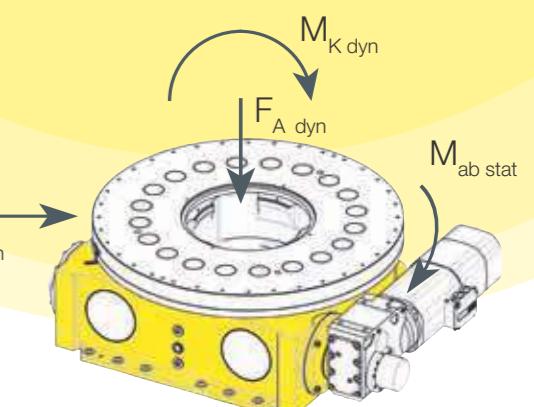
couple de sortie statique  $M_{ab\text{ stat}}$   
static output torque

50.000 Nm

220.000 N

100.000 N

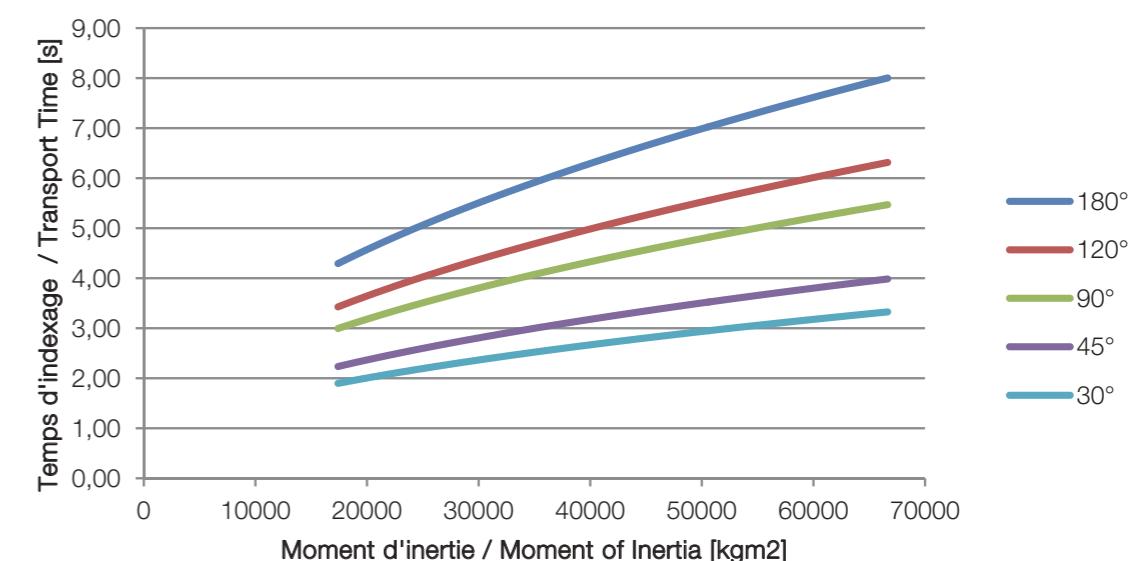
25.000 Nm

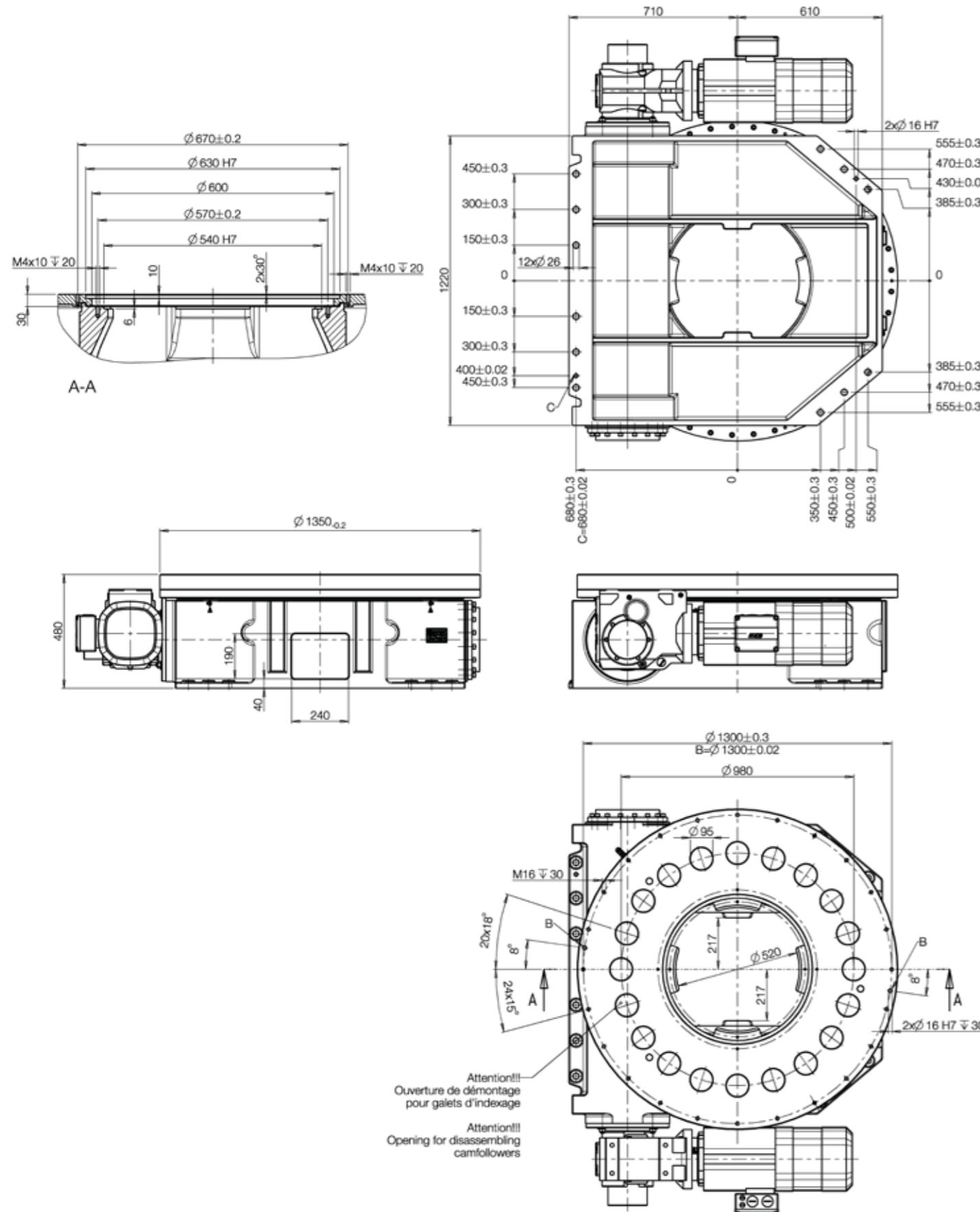


\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with  
SOPAP Automation

## Performance TSH 1560





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	480 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	1.350 mm
Passage central $D_m$ Center passage	520 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	9.800 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	2.400 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\text{ dyn}}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\text{ dyn}}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\text{ dyn}}$   
dynamic radial force

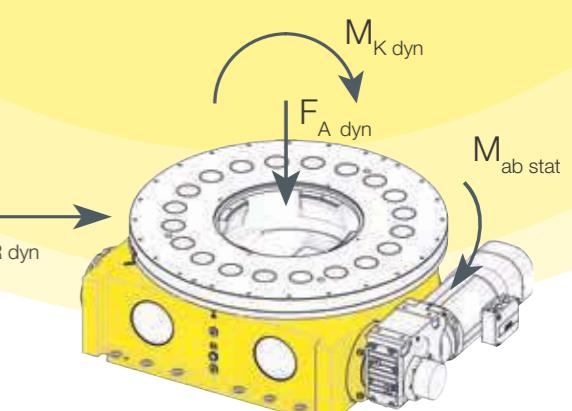
couple de sortie statique  $M_{ab\text{ stat}}$   
static output torque

76.000 Nm

260.000 N

120.000 N

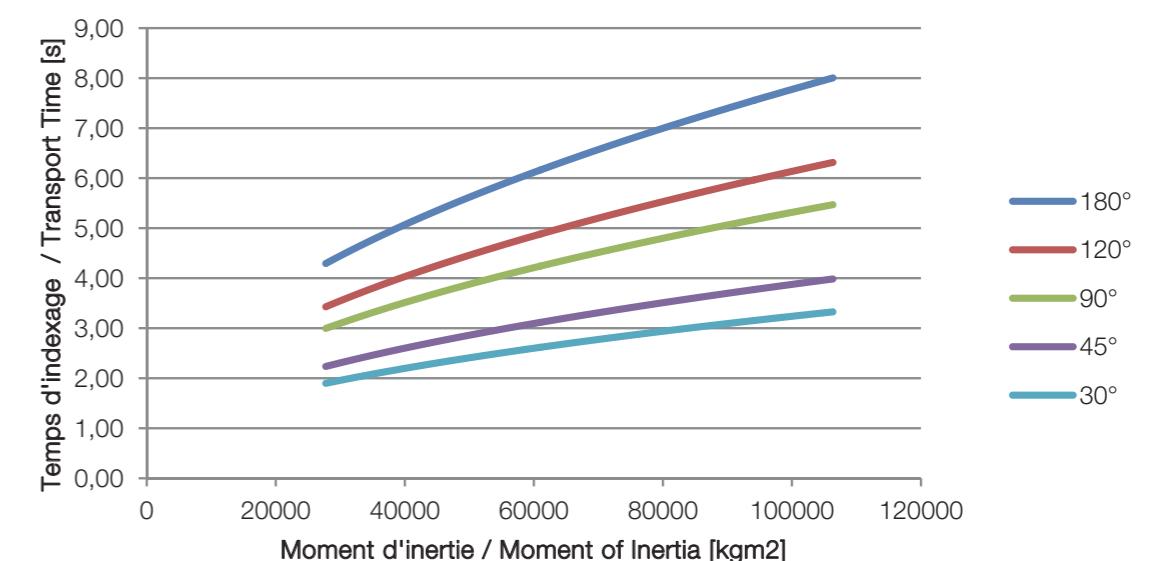
40.000 Nm

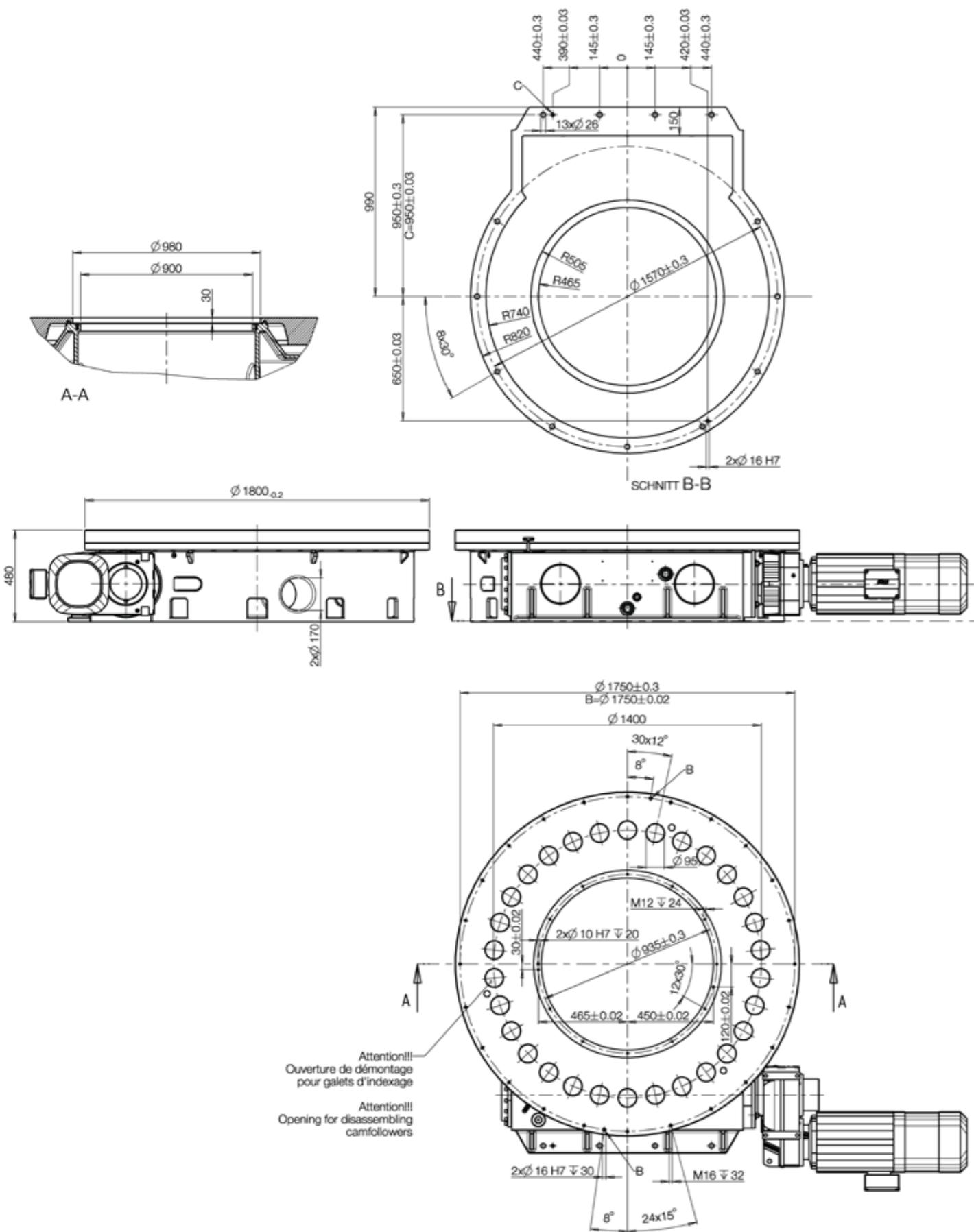


\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with  
SOPAP Automation

## Performance TSH 1960





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	480 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	1.800 mm
Passage central $D_m$ Center passage	900 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	10.000 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	3.100 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

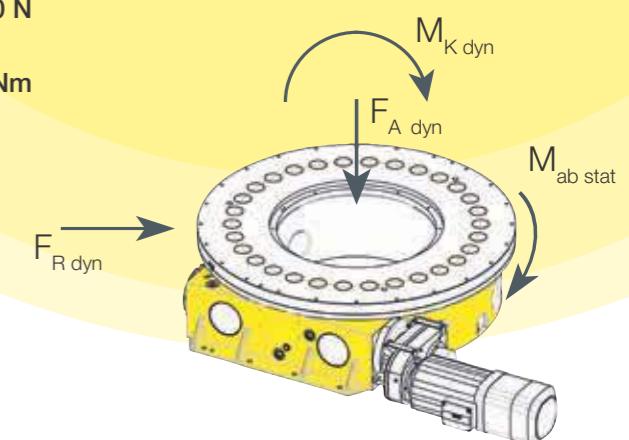
moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$   
dynamic radial force

couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$   
static output torque

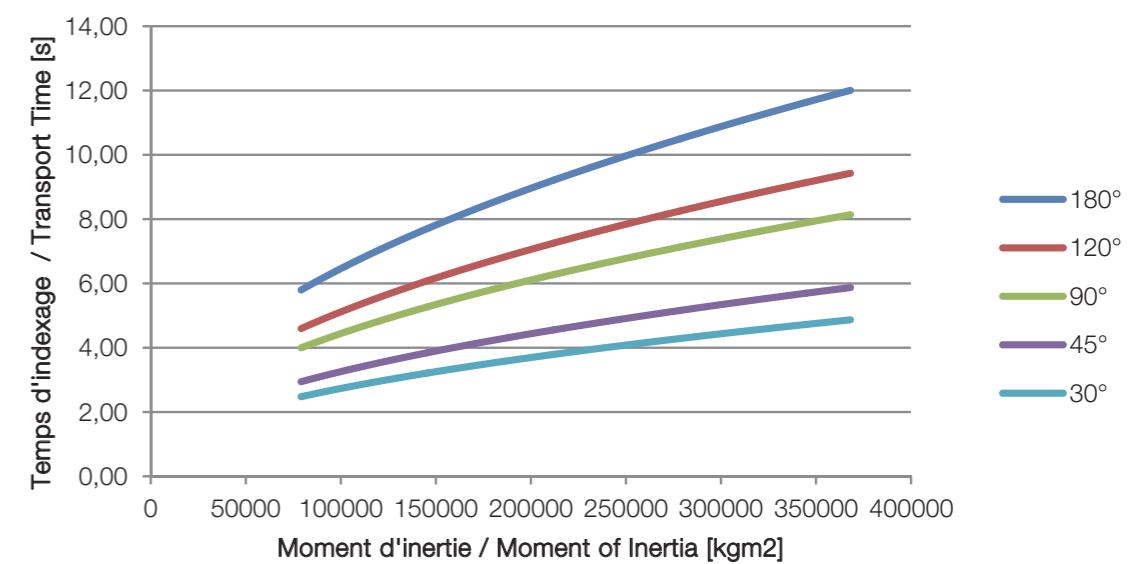
140.000 Nm
370.000 N
170.000 N
60.000 Nm



\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

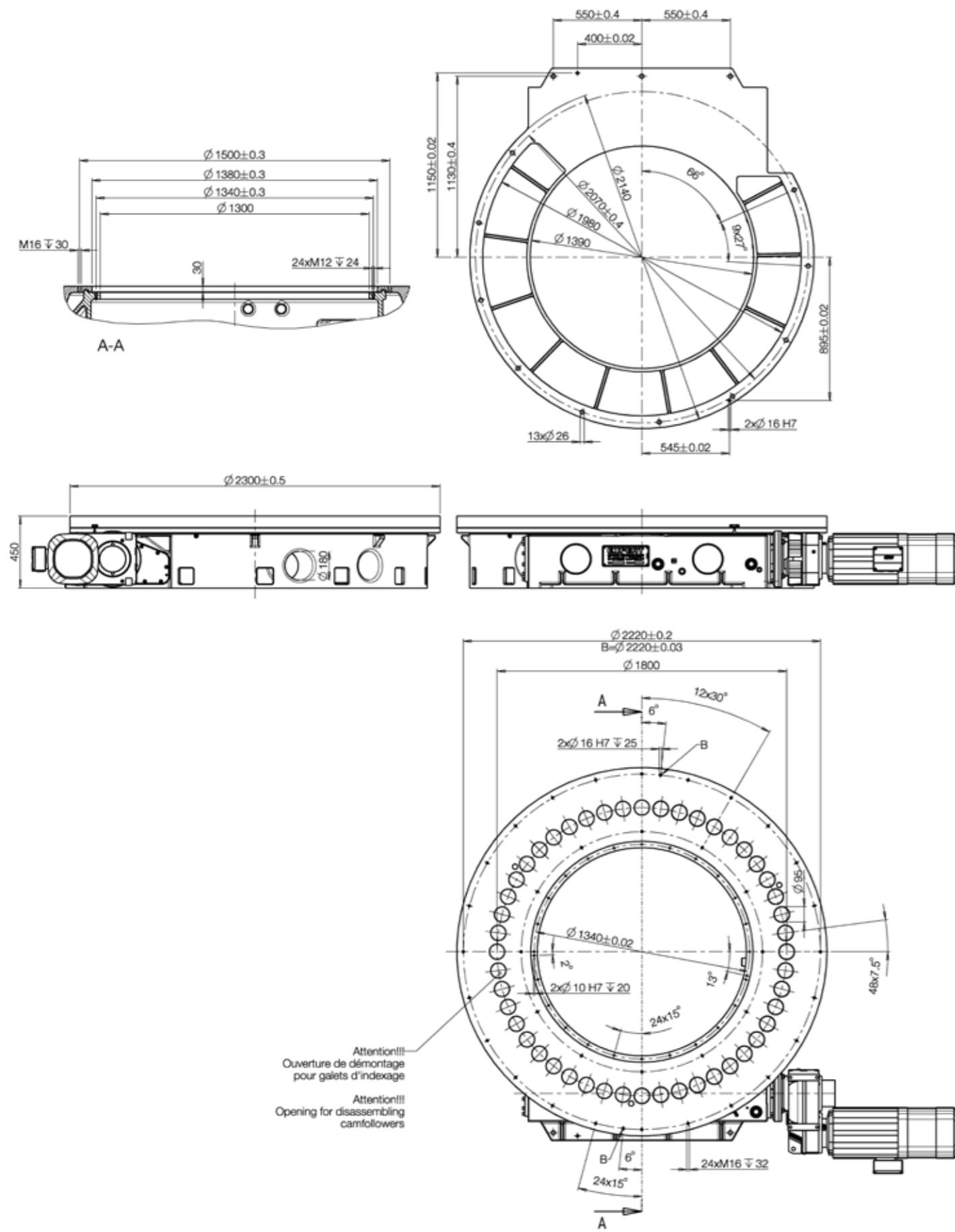
\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

## Performance TSH 2800



# TSH 2900

Données techniques  
Technical Data



## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	450 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	2.300 mm
Passage central $D_m$ Center passage	1.300 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\phi d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	10.000 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	3.865 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$   
dynamic tilting moment

240.000 Nm

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$   
dynamic axial force

470.000 N

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$   
dynamic radial force

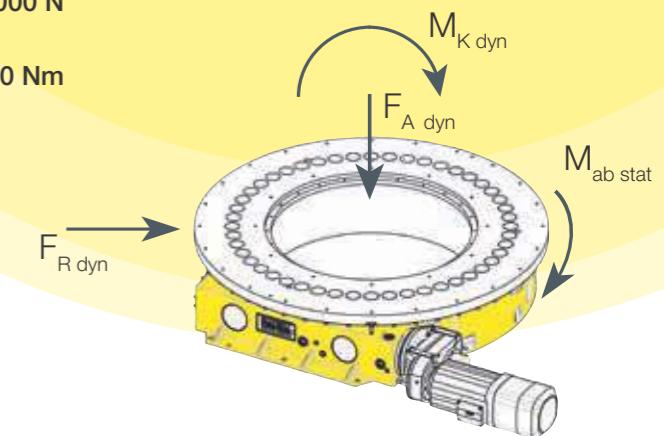
220.000 N

couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$   
static output torque

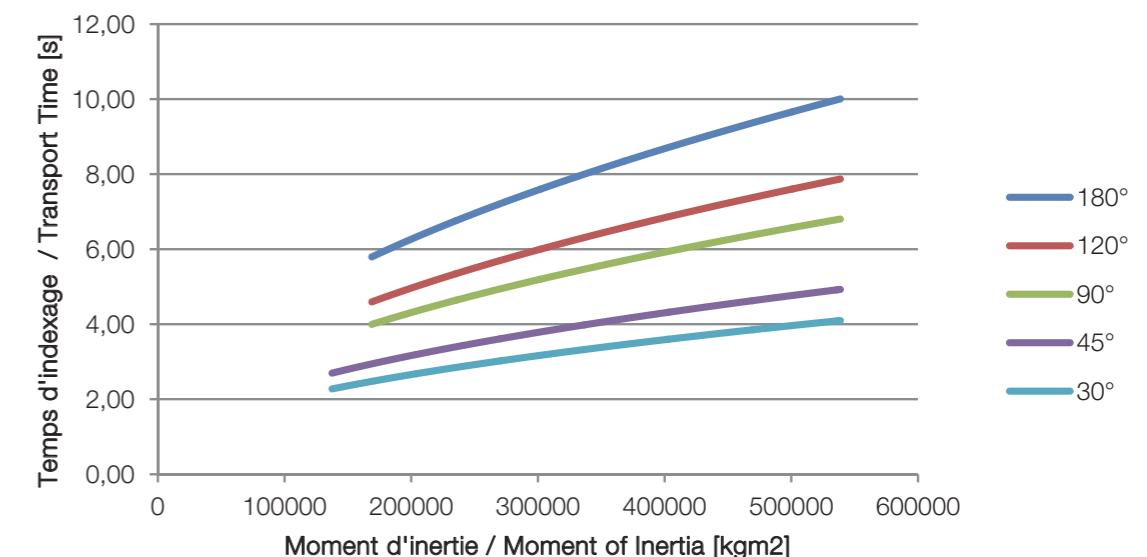
127.000 Nm

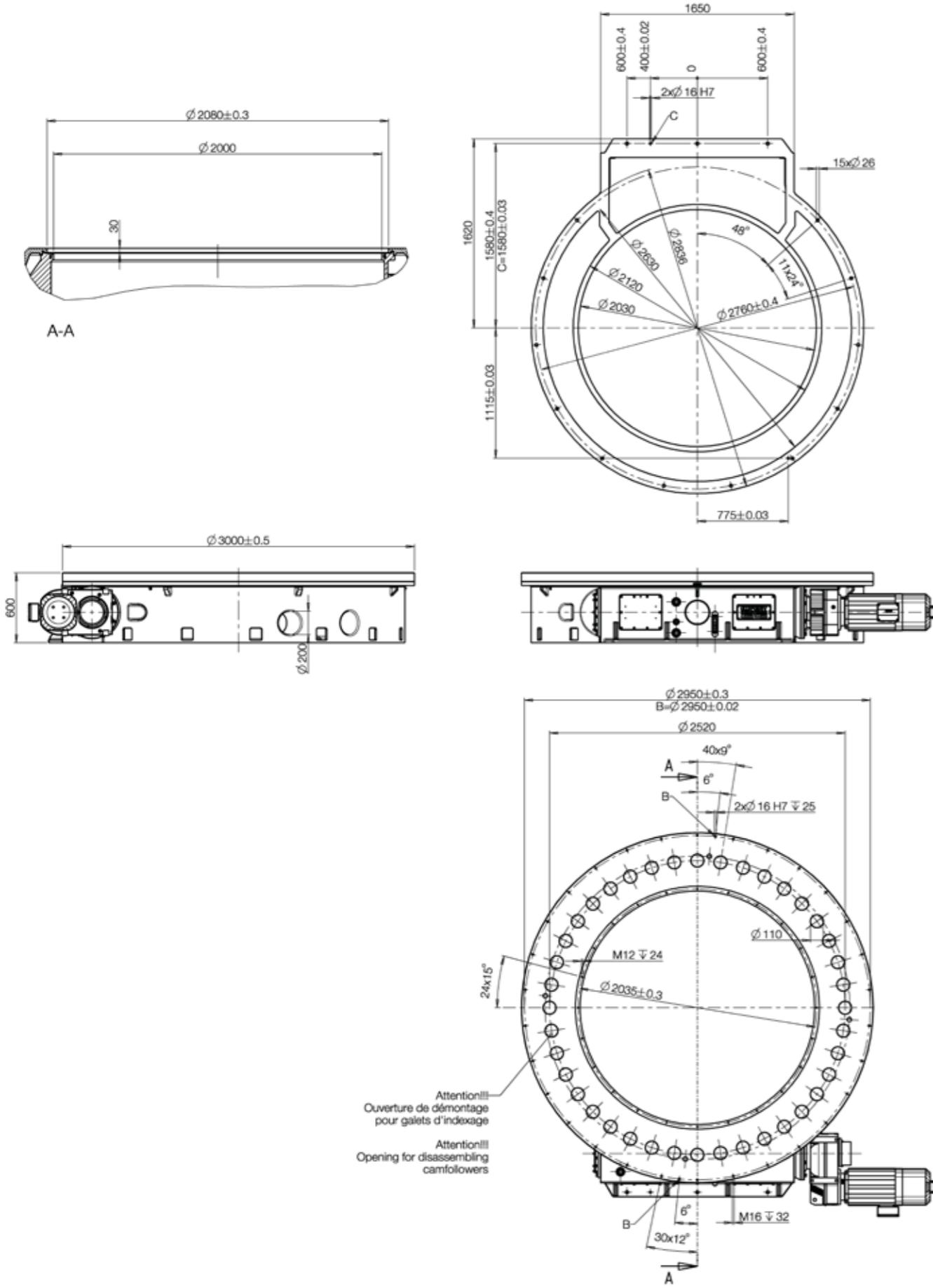
\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with  
SOPAP Automation



## Performance TSH 2900





## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	600 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	3.000 mm
Passage central $D_m$ Center passage	2.000 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\phi d_{a\text{ max}}$ Maximum outer swing diameter	10.000 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	6.800 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\text{ dyn}}$   
dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\text{ dyn}}$   
dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\text{ dyn}}$   
dynamic radial force

couple de sortie statique  $M_{ab\text{ stat}}$   
static output torque

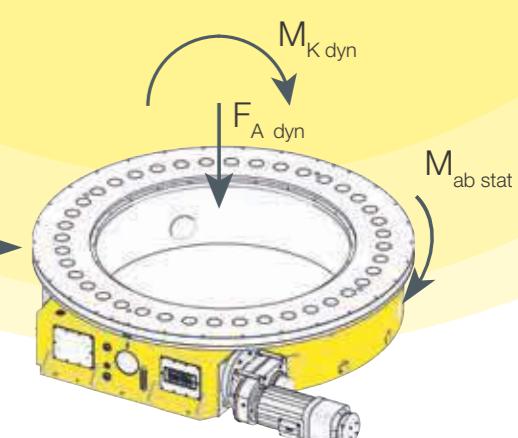
430.000 Nm

640.000 N

300.000 N

145.000 Nm

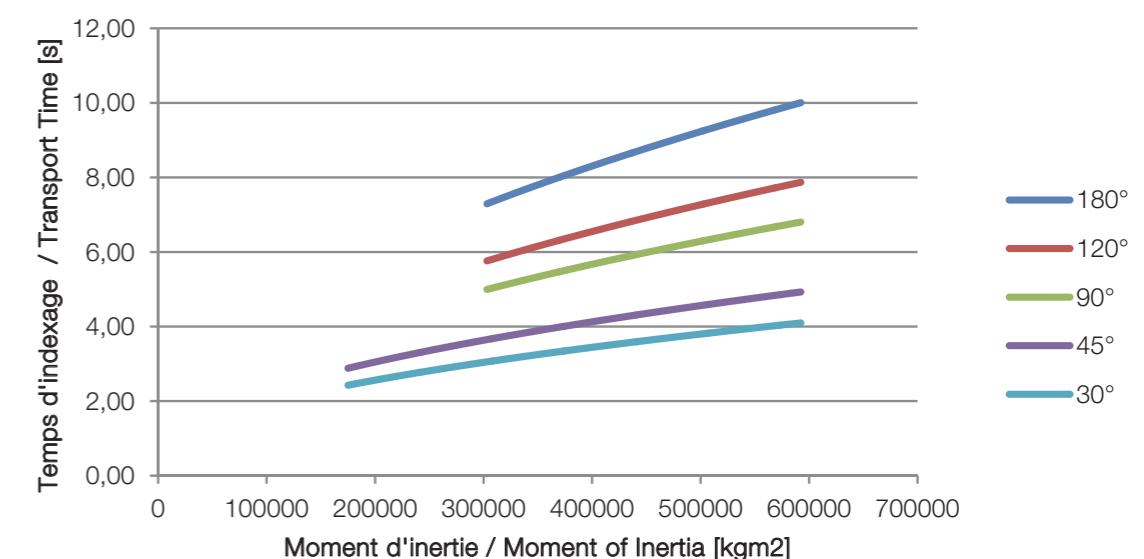
$F_{R\text{ dyn}}$



\* la combinaison de charges devra faire l'objet  
d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with  
SOPAP Automation

## Performance TSH 5040



## TS | PLATEAUX ROTATIFS A DIVISION FIXE

Les plateaux rotatifs à came tambour de la série SOPAP TS sont des entraînements de précision à pas fixe et à couple maximum. Ils sont utilisés pour le cadencement dynamique de charges jusqu'à 20 tonnes et entraînés par un motoréducteur triphasé à faible consommation d'énergie.

Leur mouvement de rotation constant en entrée est converti en un mouvement cadencé en sortie de la table par un système came galet à verrouillage positif avec un profil de mouvement directement fraisé dans la came. Les divisions les plus répandues sont 2 arrêts = 180°, 3 arrêts = 120°, 4 arrêts = 90° ; avec des temps de cycle allant de 2 à 6 secondes. D'autres nombres d'arrêts et temps de cycle sont bien sûr également possibles sur demande. Pour une conception personnalisée de votre indexeur, nous vous demanderons de nous communiquer l'ensemble des données techniques de votre projet.

Les applications typiques des tables tournantes SOPAP sont, entre autres, le positionnement précis de pièces à souder, à marquer, à assembler, un changement d'outils pour adapter l'outil à la production, par exemple dans une utilisation tambour peu encombrante à laquelle nos entraînements rotatifs sont également bien adaptés : Plusieurs outils pour une production flexible pouvant ainsi être gardés prêts à l'emploi.

L'unité de contrôle Smart-Turn, spécialement conçu pour nos tables rotatives à pas fixe, en est un parfait complément ; de même que le PranaCheck, permettant le suivi de l'évolution des vibrations des éléments internes à l'indexeur, idéal pour une maintenance ciblée.

## TS | FIXED ROTARY TABLES

The rotary tables and trunnion drives of the SOPAP Automation TS-Series are precision indexers with fixed pitch and maximum torque. They are used for dynamic cycles of loads up to 20 tons. The drive takes place via an energy-efficient geared three-phase motor.

A characteristic of TS-Series rotary tables is the fact that the dial plate is continuously driven by two cam followers. In addition, this double meshing of the roller pins ensures virtually zero-backlash locking of the rotary table plate in the operating position. Alternatively, this can be achieved by widening the zero position.

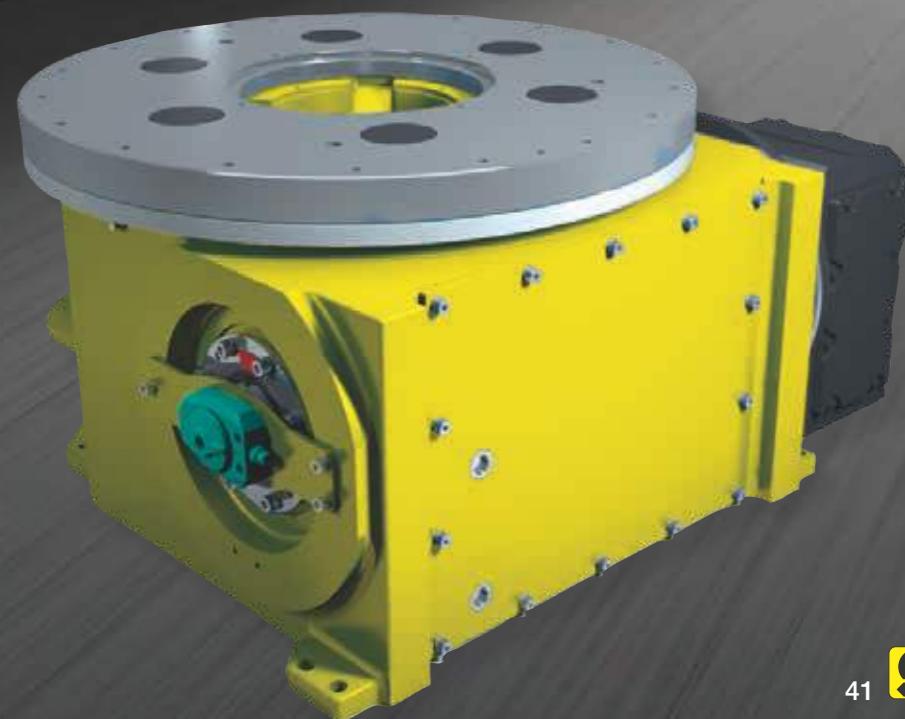
The indexing positions of the rotary table are defined in the motion profile specified in the indexing cam. Most common, partitions are 2-stop = 180°, 3-stop = 120° and 4-stop = 90°. Individual solutions are available on request.

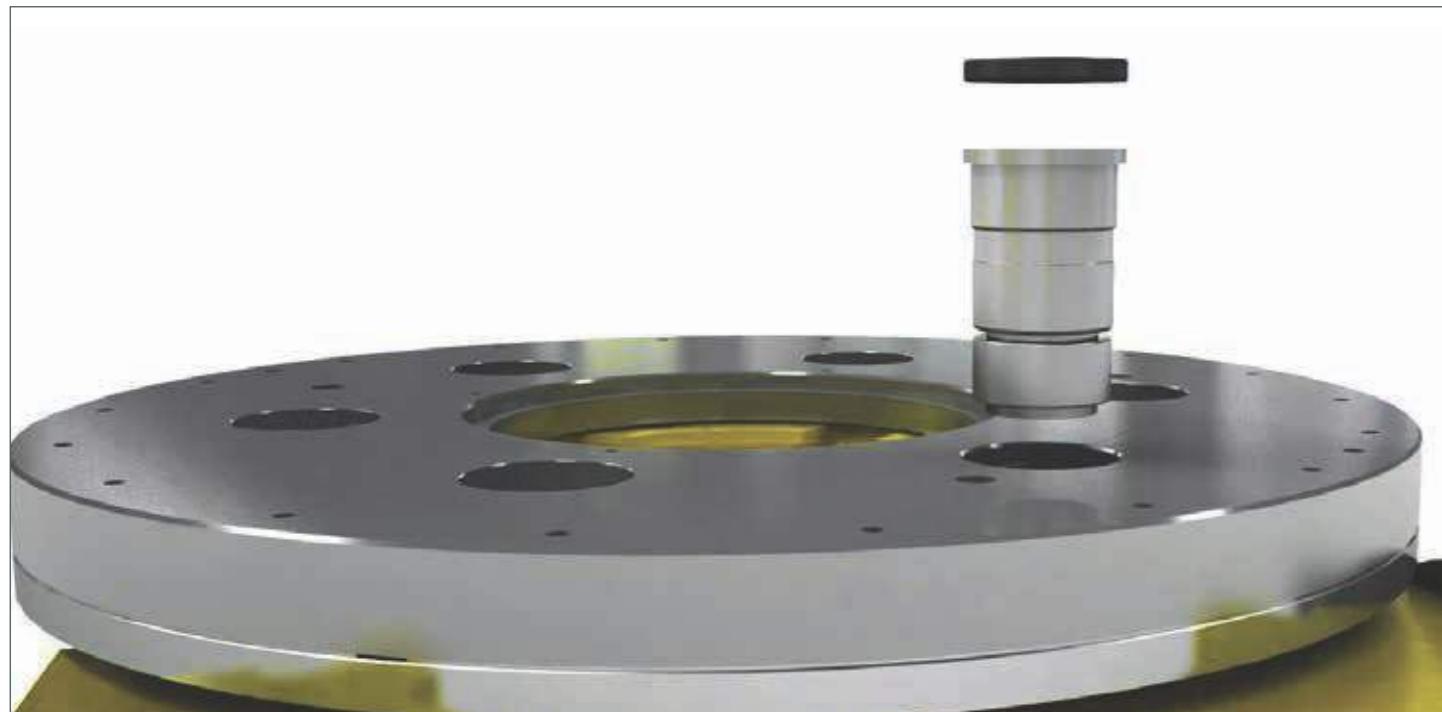
Typical applications for SOPAP Automation rotary tables are, for example, the change of work pieces in body shop welding systems, the insertion and removal of work piece carriers, or as a rotary table for clocked work sequences in series production.

The TS-Series of rotary tables are not only suitable for conventional use as rotary tables but also as trunnion drive units with a horizontal axis of rotation. These trunnion systems can provide several tooling's for flexible production lines.

As an optional accessory for our TS-Series we can offer you our SmartTurn control unit.

# PLATEAUX ROTATIFS A DIVISION FIXE SÉRIE TS





#### AVANTAGES DE LA SÉRIE TS

- Position de travail verrouillée grâce au principe came-galets
- Couple plus élevé grâce à l'engagement multiple des boulons
- Répartition optimisée des forces sur plusieurs axes de rouleaux en cas d'arrêt d'urgence
- Couples plus élevés et construction compacte
- Entretien facile - remplacement des boîtes à galet sans démontage de l'outil
- Simplicité de la mise en œuvre

#### ADVANTAGES OF THE TS-SERIES

- Low backlash, positive lock in operating position - no additional locking device required
- Higher output torque due to multiple cam follower principle
- Optimized power transmission to several cam followers at emergency stop
- Smooth and impact-free motion sequence due to specific law of motion
- Maintenance friendly: Cam follower exchange without tooling removal
- Simplicity of implementation

#### TS | L'ENTRAÎNEMENT

Les indexeurs de précision TS transforment un mouvement d'entraînement constant en un mouvement de sortie pas à pas. En concevant la came selon des lois de mouvement mathématiques, une séquence de mouvements rotatifs très efficace, harmonieuse et sans à-coup est générée. Le pas (ou le nombre d'arrêts) est déterminé par le taillage de la rainure dans la came.

Pendant le fonctionnement, la came fait tourner le plateau de la table selon l'angle de déplacement désiré.

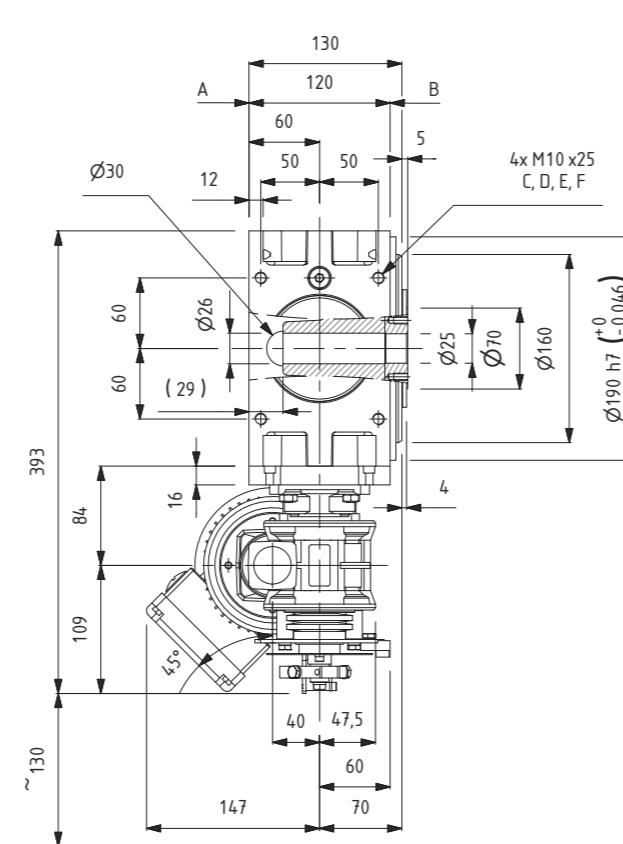
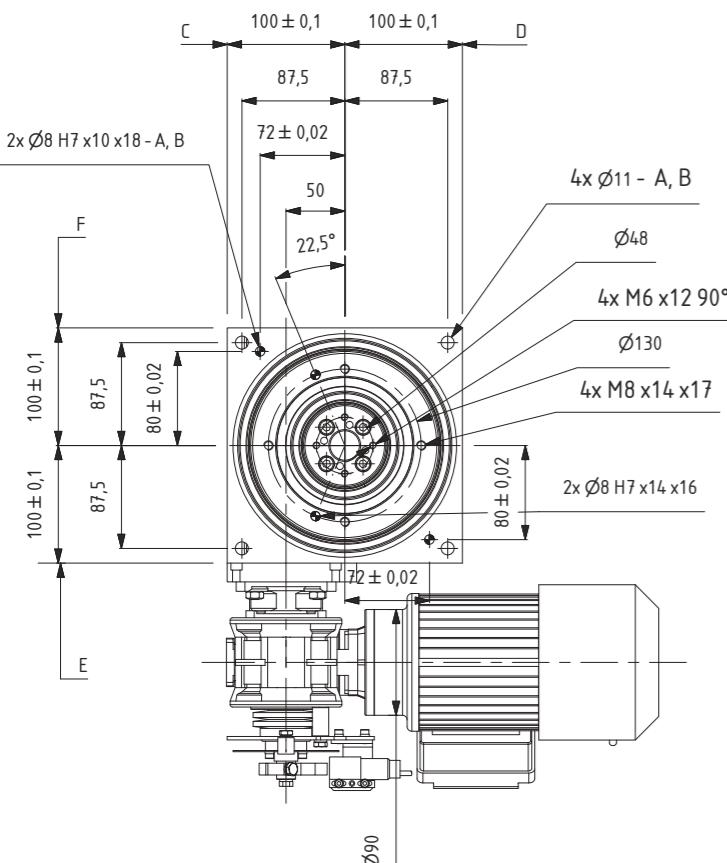
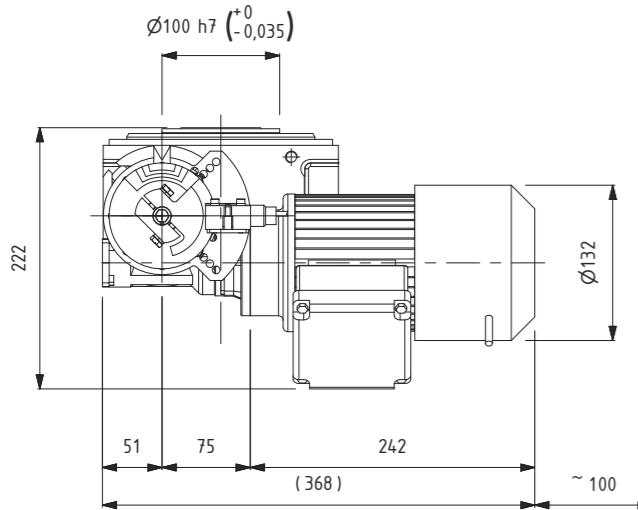
En position d'arrêt ou de travail, à savoir la zone morte de la came, le plateau de sortie de la table est positionné sans jeu, avec verrouillage positif et autobloquant, sans verrouillage supplémentaire.

#### THE DRIVE

The TS precision rotary tables convert constant drive movement into an indexing drive output movement. Due to the design of the index cam, in accordance with mathematical motion laws, a highly efficient, harmonious and jerk-free turning movement sequence is generated. The position division (or amount of stations) is given from the machined groove in the index cam.

In operation, the cylinder curve causes a rotation of the table top by the desired index angle.

The holding or working position (dwell angle of the index cam) provides a low-backlash, highly accurate and self-locking positioning of the rotary table plate without an additional need of a locking device.



#### DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	135 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	160 mm
Passage central $D_m$ Center passage	25 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	630 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	25 kg
Standard divisions $n_{st}$ Standard divisions	2, 3, 4, 6, 8, 10, 12 (autres divisions sur demande   other divisions on request)

#### CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

Tension U

Tension

Fréquence f

Frequency

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$

dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$

dynamic axial force

force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$

dynamic radial force

couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$

static output torque

400 V

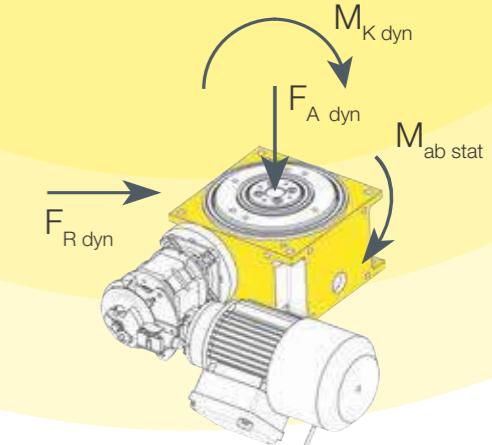
50 Hz

250 Nm

7.500 N

2.500 N

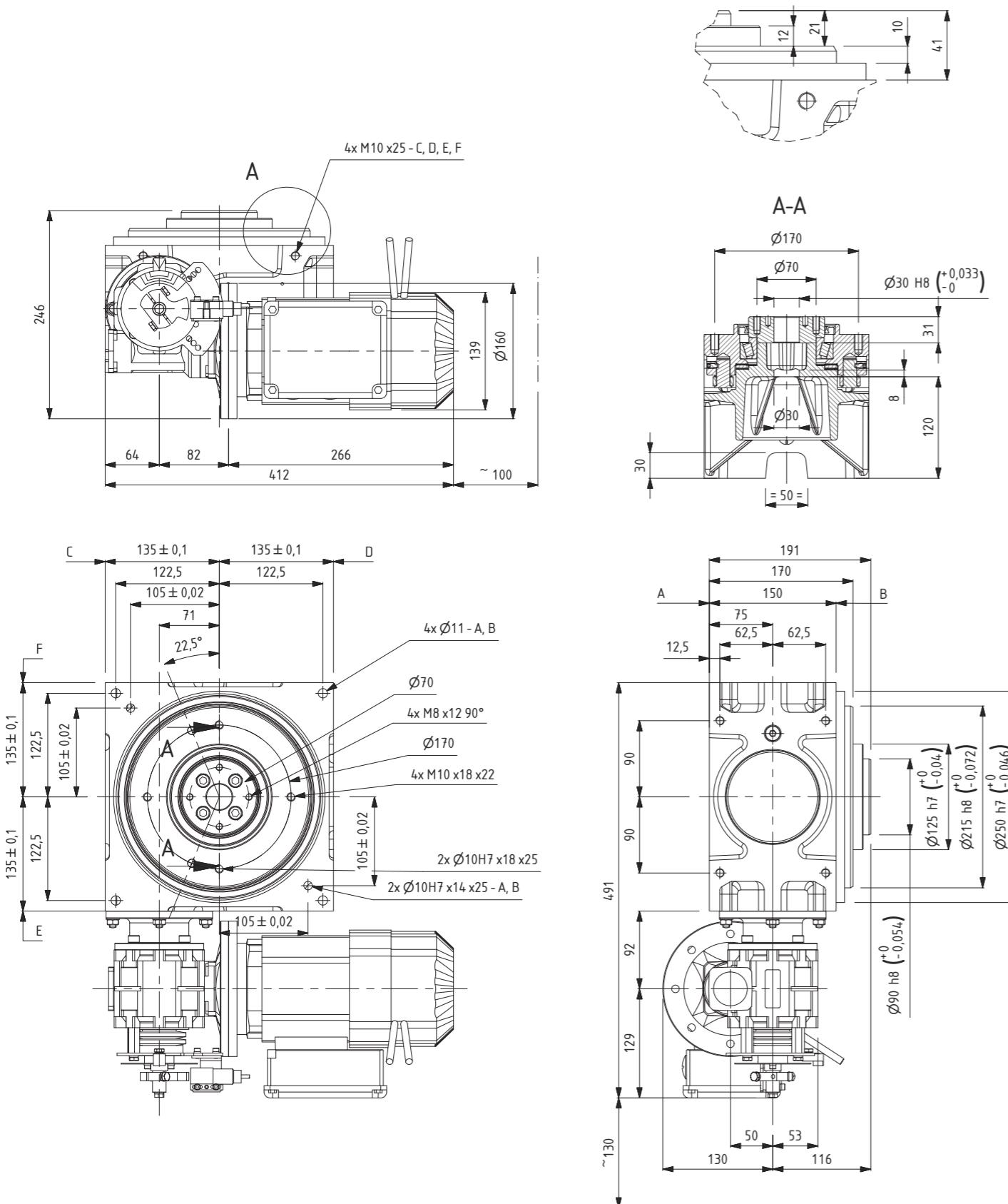
300 Nm



\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

Division / Division	inertie et temps de cycle / Speed level									
	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j
2	$J_{\max}$		0,22	0,38	0,60	0,86	1,53	2,39	4,05	6,13
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
3	$J_{\max}$		0,78	1,37	2,17	3,13	5,56	8,02	11,64	15,82
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
4	$J_{\max}$	0,22	0,89	2,51	3,92	5,64	10,02	15,66	22,49	30,52
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
6	$J_{\max}$	0,49	1,63	4,02	6,28	9,05	16,09	25,13	42,48	64,34
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
8	$J_{\max}$	0,88	3,86	10,37	16,21	23,34	41,50	63,54	91,19	124,70
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
10	$J_{\max}$	1,26	2,83	5,03	7,86	11,32	20,12	31,44	53,14	80,50
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
12	$J_{\max}$	1,51	3,40	6,04	9,43	13,58	24,15	37,73	63,77	96,60
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43

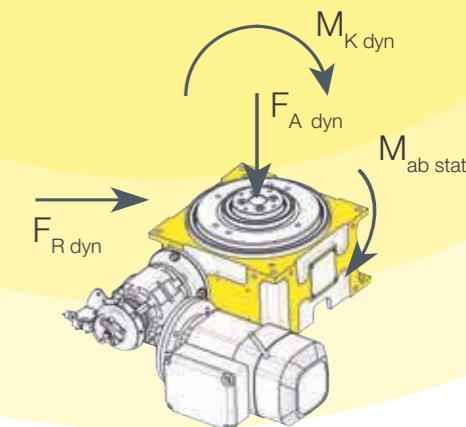


## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	191 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	215 mm
Passage central $D_m$ Center passage	30 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\emptyset d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	900 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	50 kg
Standard divisions $n_{st}$ Standard divisions	2, 3, 4, 6, 8, 10, 12 (autres divisions sur demande   other divisions on request)

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

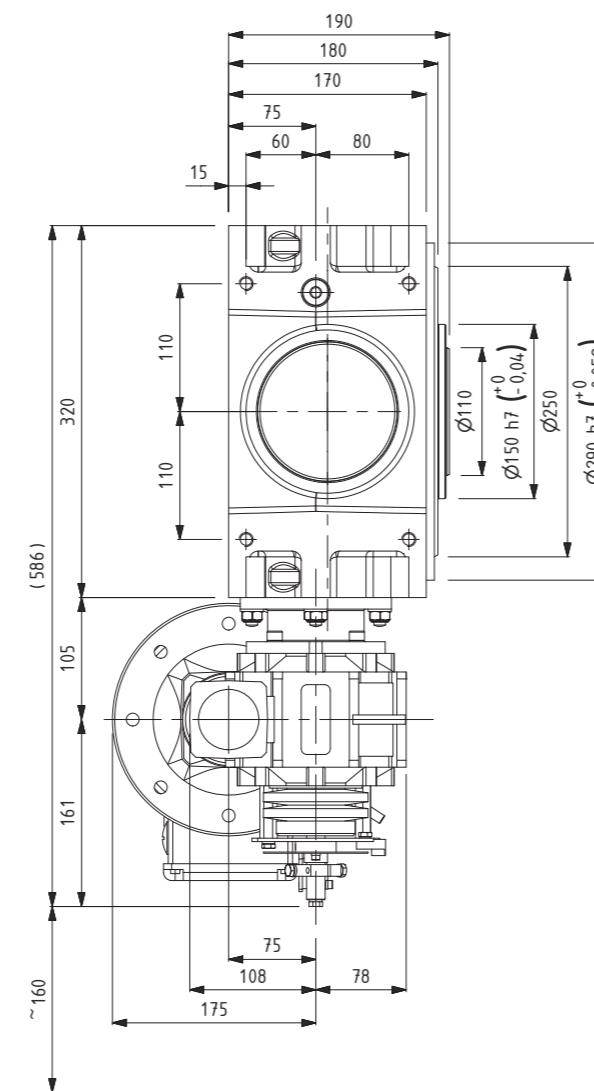
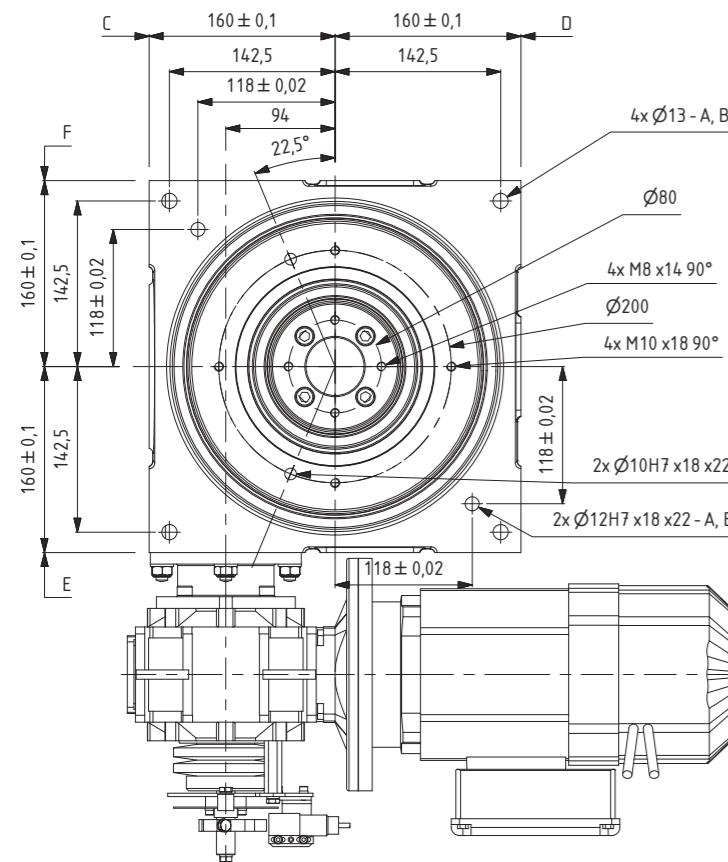
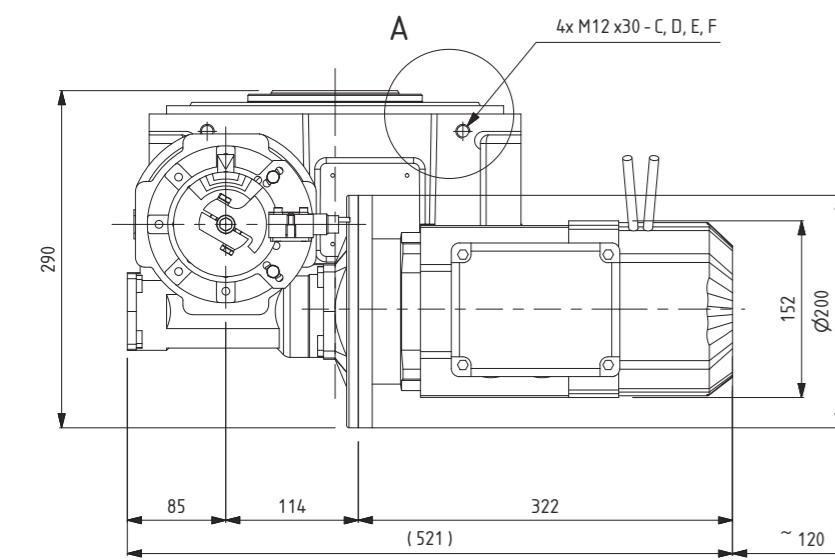
Tension U Tension	400 V
Fréquence f Frequency	50 Hz
moment d'inclinaison dynamique $M_{K\ dyn}$ dynamic tilting moment	300 Nm
force axiale dynamique $F_{A\ dyn}$ dynamic axial force	10.000 N
force radiale dynamique $F_{R\ dyn}$ dynamic radial force	3.500 N
couple de sortie statique $M_{ab\ stat}$ static output torque	840 Nm



\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

Division / Division	inertie et temps de cycle / Speed level									
	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j
2	$J_{\max}$				1,8	3,5	6,2	9,0	12,0	16,0
	T				1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
3	$J_{\max}$			2,6	3,0	6,0	12,0	15,0	20,0	28,0
	T			0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
4	$J_{\max}$		1,4	3,3	6,2	13,0	23,0	30,0	41,0	55,0
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
6	$J_{\max}$	0,6	3,2	11,2	14,2	29,4	53,0	68,5	93,5	123,0
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
8	$J_{\max}$	1,1	5,0	20,0	25,0	50,0	90,0	120,0	165,0	220,0
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
10	$J_{\max}$	1,5	11,0	27,5	33,5	63,3	113,0	153,0	206,6	275,0
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43
12	$J_{\max}$	2,0	11,0	27,3	32,8	62,0	111,0	160,0	220,0	286,0
	T	0,43	0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43



## DIMENSIONS | DIMENSIONS

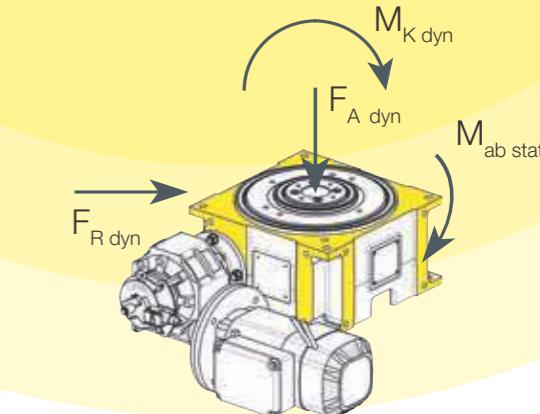
**Hauteur h** | Height  
**Diamètre du plateau  $d_{tp}$**   
 Table top diameter  
**Passage central  $D_m$**   
 Center passage  
**Diamètre maxi recommandé de l'outil  $\emptyset d_{a\max}$**   
 Maximum outer swing diameter  
**Poids  $m_{dt}$**   
 Weight  
**Standard divisions  $n_{st}$**   
 Standard divisions

2, 3, 4, 6, 8, 10, 12  
 (autres divisions sur demande | other divisions on request)

190 mm  
250 mm  
50 mm  
960 mm  
80 kg

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

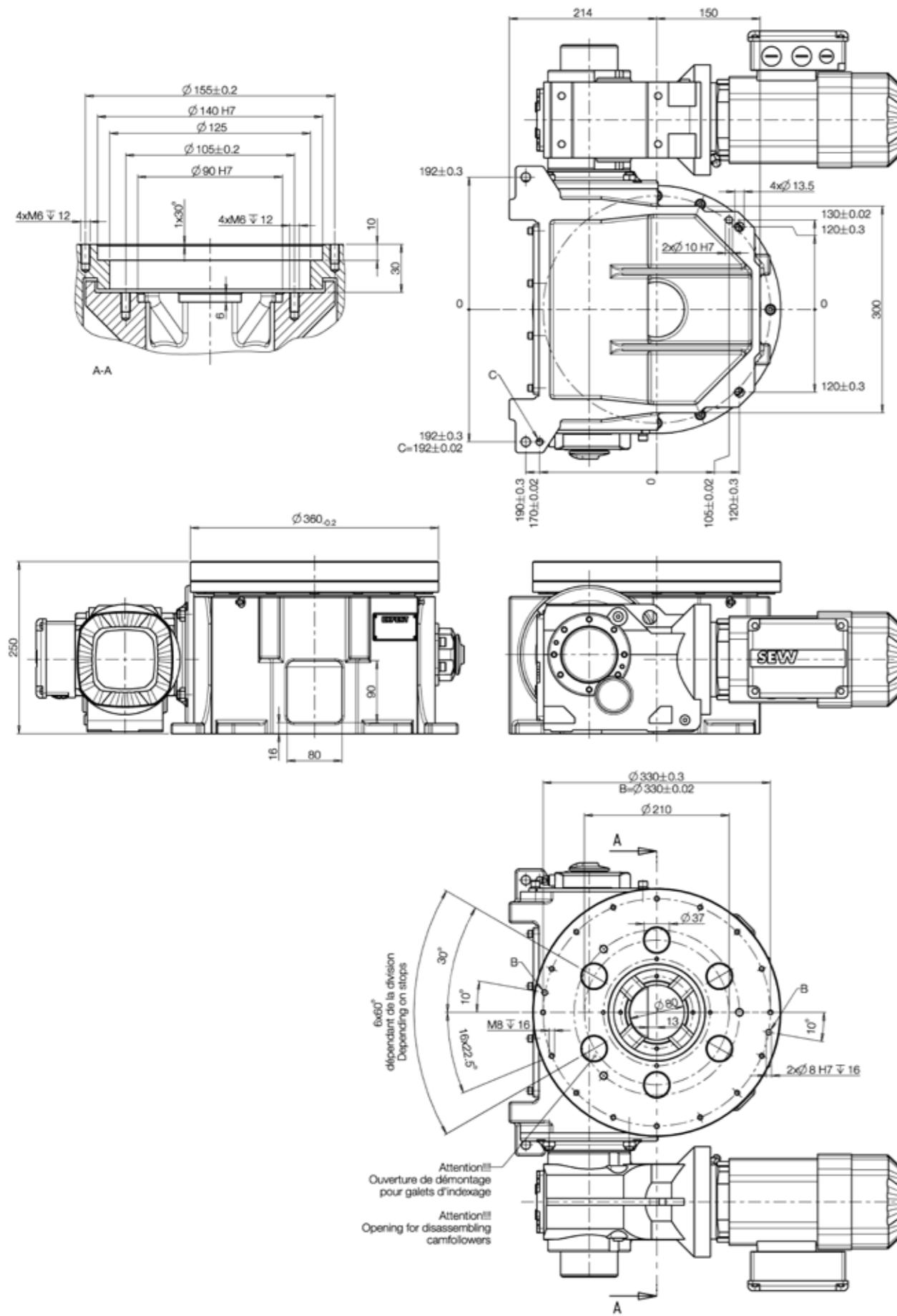
**Tension U**  
 Tension  
**Fréquence f**  
 Frequency  
**moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$**   
 dynamic tilting moment  
**force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$**   
 dynamic axial force  
**force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$**   
 dynamic radial force  
**couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$**   
 static output torque



\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

Division / Division		inertie et temps de cycle / Speed level									
		a	b	c	d	e	f	g	h	i	j
2	$J_{\max}$				4,7	6,8	12,0	18,7	31,6	47,9	75,0
	T				1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43	4,29
3	$J_{\max}$		1,5	4,3	9,0	15,7	27,8	43,5	73,5	111,0	173,9
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43	4,29
4	$J_{\max}$		2,6	7,4	15,2	21,9	38,9	60,7	102,6	155,5	242,9
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43	4,29
6	$J_{\max}$		5,5	16,0	33,5	50,0	88,8	138,8	234,5	355,2	555,0
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43	4,29
8	$J_{\max}$		10,0	29,0	47,9	68,9	122,7	191,6	323,9	490,6	766,5
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43	4,29
10	$J_{\max}$		16,0	39,7	62,0	89,2	158,6	247,8	418,8	634,3	991,2
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43	4,29
12	$J_{\max}$		22,0	47,6	74,4	107,0	190,3	297,4	502,5	761,2	1.189,4
	T		0,64	0,86	1,07	1,29	1,71	2,14	2,79	3,43	4,29

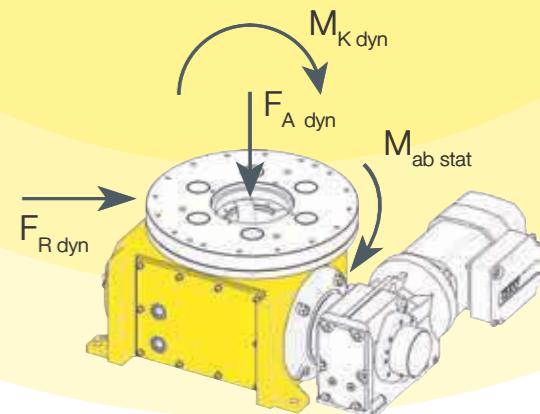


#### DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	250 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	360 mm
Passage central $D_m$ Center passage	80 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	2.100 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	180 kg
Standard divisions $n_{st}$ Standard divisions	2, 3, 4, 6, 8, 10 (autres divisions sur demande   other divisions on request)

#### CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

Tension U Tension	400 V
Fréquence f Frequency	50 Hz
moment d'inclinaison dynamique $M_{K\ dyn}$ dynamic tilting moment	1.200 Nm
force axiale dynamique $F_{A\ dyn}$ dynamic axial force	18.000 N
force radiale dynamique $F_{R\ dyn}$ dynamic radial force	8.000 N
couple de sortie statique $M_{ab\ stat}$ static output torque	640 Nm

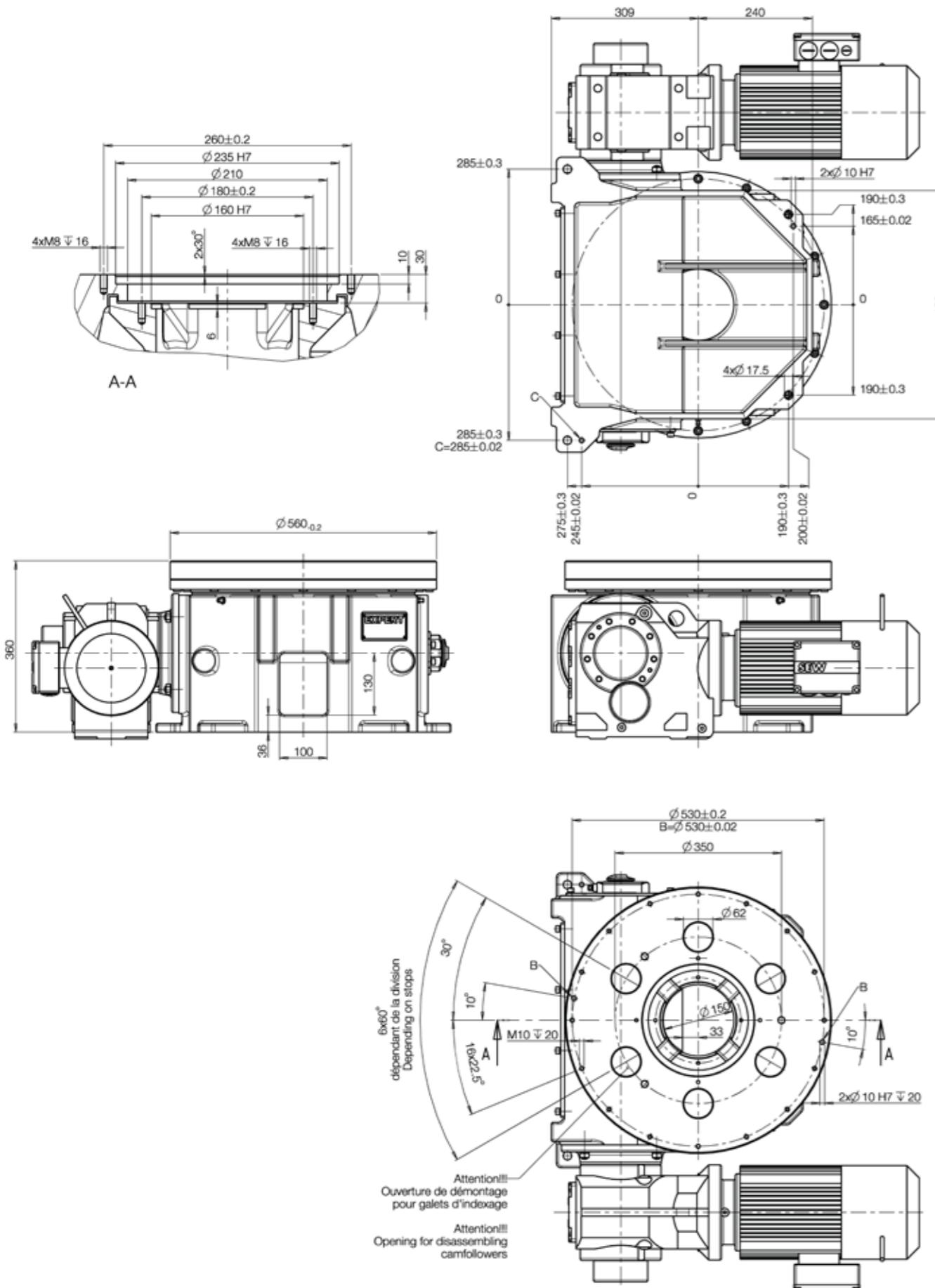


\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

Division / Division	$J_{\max}$	inertie et temps de cycle / Speed level																	
		a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o	p	q	r
2	$J_{\max}$	25	32	40	54	61	82	102	124	144	184	210	277	375	442	478,5	631	855	1.008
	T	1,30	1,46	1,64	1,90	2,03	2,35	2,62	2,89	3,11	3,52	3,76	4,32	5,03	5,46	5,68	6,52	7,59	8,24
3	$J_{\max}$	41	53	66	89	101	136	169	206	238	305	348	459	622	733	794,1	1.048		
	T	1,30	1,46	1,64	1,90	2,03	2,35	2,62	2,89	3,11	3,52	3,76	4,32	5,03	5,46	5,68	6,52		
4	$J_{\max}$	58	74	92	125	141	190	236	287	333	427	486	641	869	1.024	1.109			
	T	1,30	1,46	1,64	1,90	2,03	2,35	2,62	2,89	3,11	3,52	3,76	4,32	5,03	5,46	5,68			
6	$J_{\max}$	88	113	142	191	216	291	362	440	510	654	745	983	1.332					
	T	1,30	1,46	1,64	1,90	2,03	2,35	2,62	2,89	3,11	3,52	3,76	4,32	5,03					
8	$J_{\max}$	119	152	190	256	290	391	485	590	684	877	999	1.318						
	T	1,30	1,46	1,64	1,90	2,03	2,35	2,62	2,89	3,11	3,52	3,76	4,32						
10	$J_{\max}$	148	190	238	321	363	490	607	739	857	1.098	1.251							
	T	1,30	1,46	1,64	1,90	2,03	2,35	2,62	2,89	3,11	3,52	3,76							



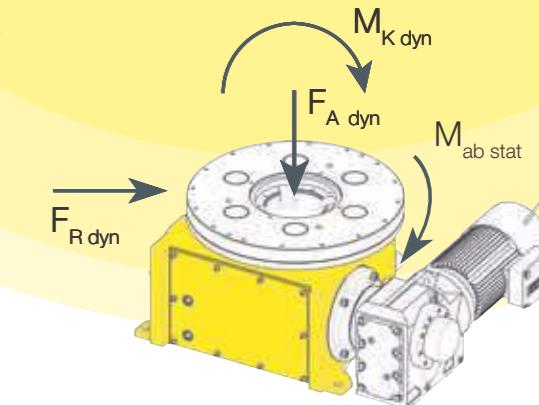


## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	360 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	560 mm
Passage central $D_m$ Center passage	150 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\emptyset d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	3.500 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	390 kg
Standard divisions $n_{st}$ Standard divisions	2, 3, 4, 6, 8, 10 (autres divisions sur demande   other divisions on request)

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

Tension U Tension	400 V
Fréquence f Frequency	50 Hz
moment d'inclinaison dynamique $M_{K\ dyn}$ dynamic tilting moment	5.900 Nm
force axiale dynamique $F_{A\ dyn}$ dynamic axial force	52.000 N
force radiale dynamique $F_{R\ dyn}$ dynamic radial force	24.000 N
couple de sortie statique $M_{ab\ stat}$ static output torque	4.000 Nm



\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

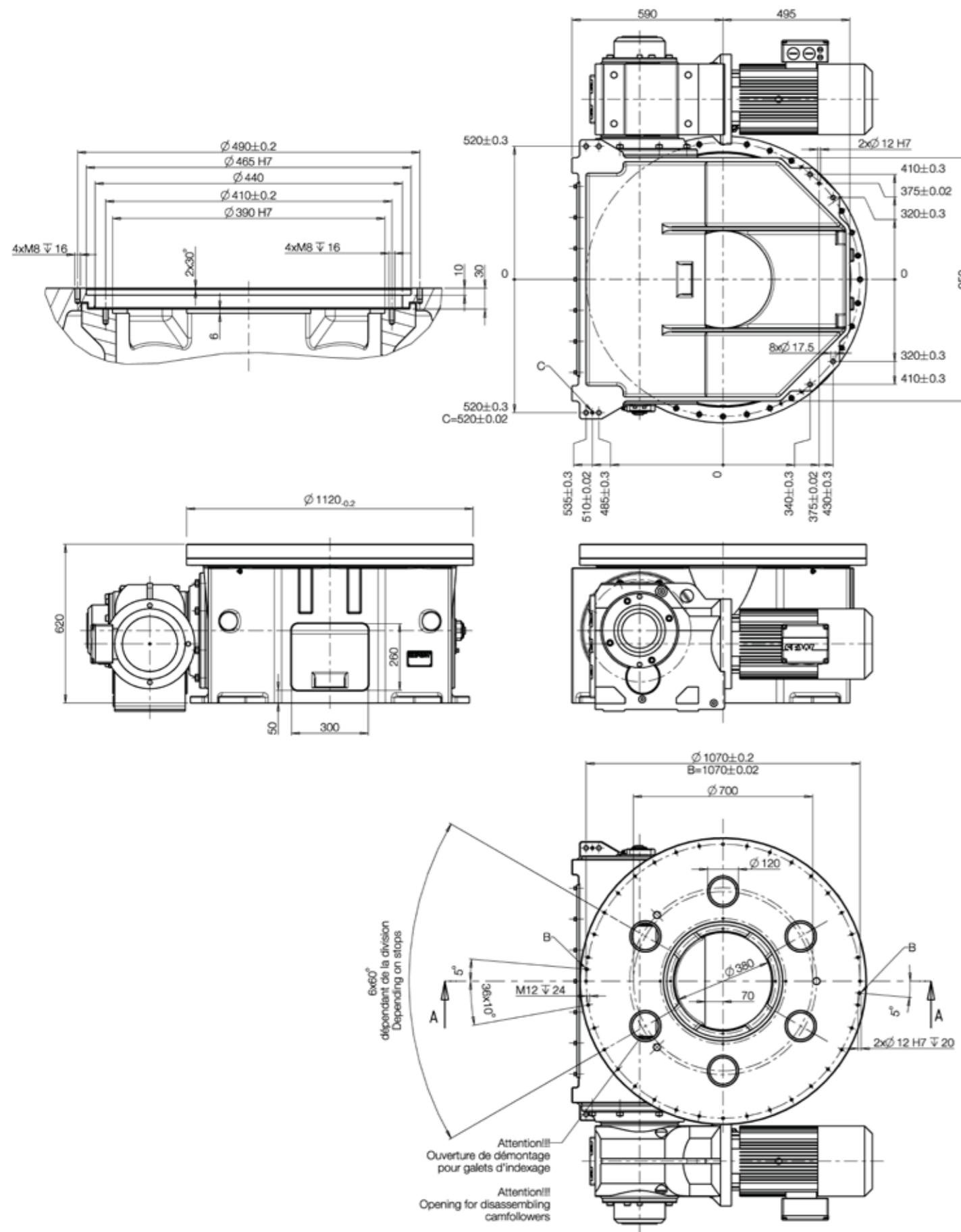
Division / Division		inertie et temps de cycle / Speed level																	
		a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o	p	q	r
2	$J_{\max}$	218	277	356	463	570	744	829	1.076	1.281	1.754	2.246	2.489	3.226	4.375	5.022	5.677	7.359	
	T	1,66	1,87	2,12	2,41	2,68	3,06	3,23	3,68	4,02	4,70	5,32	5,60	6,37	7,42	7,95	8,46	9,63	
3	$J_{\max}$	386	491	631	820	1.010	1.319	1.468	1.907	2.269	3.107	3.979	4.408	5.714	7.750	8.897			
	T	1,66	1,87	2,12	2,41	2,68	3,06	3,23	3,68	4,02	4,70	5,32	5,60	6,37	7,42	7,95			
4	$J_{\max}$	249	306	425	493	657	796	1.098	1.231	1.591	1.952	2.713	3.524	3.905	5.107	7.015	8.039	8.909	
	T	1,13	1,25	1,47	1,59	1,83	2,02	2,37	2,51	2,85	3,16	3,73	4,25	4,47	5,11	5,99	6,41	6,75	
6	$J_{\max}$	358	439	610	709	944	1.144	1.577	1.769	2.286	2.804	3.898	5.063	5.611	7.338				
	T	1,13	1,25	1,47	1,59	1,83	2,02	2,37	2,51	2,85	3,16	3,73	4,25	4,47	5,11				
8	$J_{\max}$	480	589	818	950	1.266	1.533	2.115	2.372	3.064	3.759	5.226	6.788	7.523					
	T	1,13	1,25	1,47	1,59	1,83	2,02	2,37	2,51	2,85	3,16	3,73	4,25	4,47					
10	$J_{\max}$	601	737	1.025	1.190	1.586	1.921	2.650	2.972	3.839	4.710	6.547	8.504	9.425					
	T	1,13	1,25	1,47	1,59	1,83	2,02	2,37	2,51	2,85	3,16	3,73	4,25	4,47					











## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	620 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	1.120 mm
Passage central $D_m$ Center passage	380 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	7.000 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	2.150 kg
Standard divisions $n_{st}$ Standard divisions	2, 3, 4, 6, 8, 10 (autres divisions sur demande   other divisions on request)

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

Tension U

Tension

Fréquence f

Frequency

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$

dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$

dynamic axial force

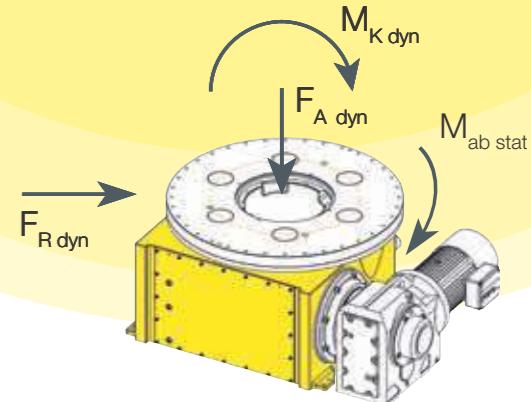
force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$

dynamic radial force

couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$

static output torque

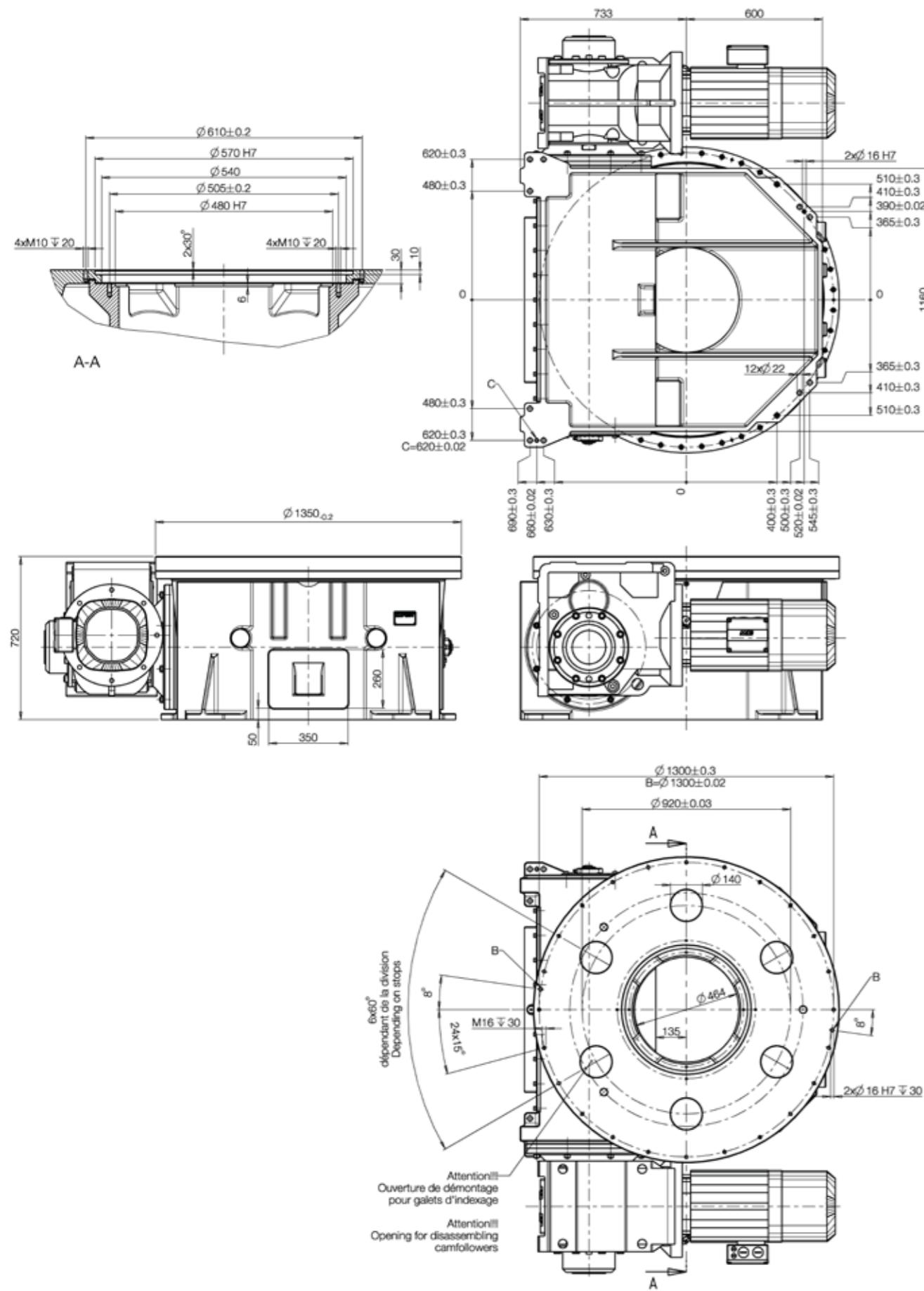
400 V  
50 Hz  
40.000 Nm  
180.000 N  
80.000 N  
22.000 Nm



\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

Division / Division	inertie et temps de cycle / Speed level																	
	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o	p	q	r
2	$J_{\max}$	2.614	3.540	4.298	5.459	6.618	8.120	10.108	11.801	16.465	18.524	23.060	26.922	37.564				
	T	2,37	2,75	3,03	3,42	3,76	4,17	4,65	5,03	5,94	6,30	7,03	7,59	8,97				
3	$J_{\max}$	4.587	6.210	7.540	9.577	11.611	14.245	17.733	20.703	28.886	32.498	40.455	47.231	65.900				
	T	2,37	2,75	3,03	3,42	3,76	4,17	4,65	5,03	5,94	6,30	7,03	7,59	8,97				
4	$J_{\max}$	4.455	6.201	7.587	9.649	11.764	14.515	18.170	21.431	29.782	38.158	45.517	60.099	67.943	87.053	103.840		
	T	1,98	2,34	2,59	2,92	3,22	3,58	4,01	4,35	5,13	5,80	6,34	7,28	7,75	8,77	9,58		
6	$J_{\max}$	6.798	9.463	11.577	14.724	17.952	22.150	27.727	32.704	45.446	58.229	69.458	91.710	103.679	132.841			
	T	1,98	2,34	2,59	2,92	3,22	3,58	4,01	4,35	5,13	5,80	6,34	7,28	7,75	8,77			
8	$J_{\max}$	9.106	12.675	15.508	19.723	24.047	29.671	37.140	43.807	60.876	77.998	93.039	122.847					
	T	1,98	2,34	2,59	2,92	3,22	3,58	4,01	4,35	5,13	5,80	6,34	7,28					
10	$J_{\max}$	11.404	15.875	19.422	24.701	30.117	37.160	46.515	54.866	76.243	97.687							
	T	1,98	2,34	2,59	2,92	3,22	3,58	4,01	4,35	5,13	5,80	6,34						



## DIMENSIONS | DIMENSIONS

Hauteur h   Height	720 mm
Diamètre du plateau $d_{tp}$ Table top diameter	1.350 mm
Passage central $D_m$ Center passage	464 mm
Diamètre maxi recommandé de l'outil $\varnothing d_{a\max}$ Maximum outer swing diameter	9.200 mm
Poids $m_{dt}$ Weight	3.670 kg
Standard divisions $n_{st}$ Standard divisions	2, 3, 4, 6, 8, 10 (autres divisions sur demande   other divisions on request)

## CAPACITÉ DE CHARGE \* | LOAD DATA TABLE TOP\*

Tension U

Tension

Fréquence f

Frequency

moment d'inclinaison dynamique  $M_{K\ dyn}$

dynamic tilting moment

force axiale dynamique  $F_{A\ dyn}$

dynamic axial force

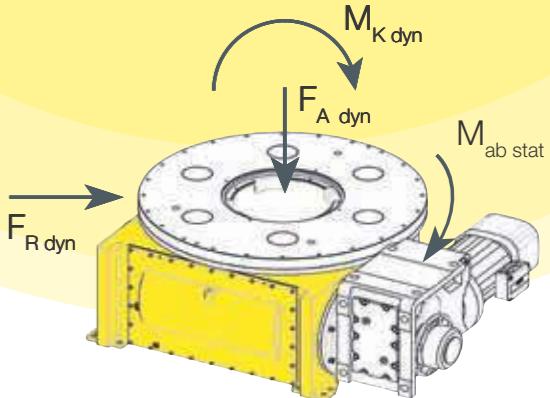
force radiale dynamique  $F_{R\ dyn}$

dynamic radial force

couple de sortie statique  $M_{ab\ stat}$

static output torque

400 V	70.000 Nm
50 Hz	260.000 N
	120.000 N
	29.000 Nm



\* la combinaison de charges devra faire l'objet d'une validation par SOPAP Automation

\* combined loads only after consultation with SOPAP Automation

Division / Division	inertie et temps de cycle / Speed level																	
	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j	k	l	m	n	o	p	q	r
2	$J_{\max}$	4.719	6.062	8.094	9.731	14.620	18.066	22.320	25.695	33.353	41.215	50.921	58.620					
	T	2,59	2,94	3,39	3,72	4,56	5,07	5,63	6,04	6,89	7,66	8,51	9,13					
3	$J_{\max}$	8.500	10.919	14.578	17.527	26.333	32.540	40.203	46.282	60.074	74.236	91.718	105.586					
	T	2,59	2,94	3,39	3,72	4,56	5,07	5,63	6,04	6,89	7,66	8,51	9,13					
4	$J_{\max}$	7.599	9.975	13.504	16.398	20.828	25.251	30.979	38.564	45.023	62.819	70.673	87.978	102.715	143.314			
	T	2,06	2,37	2,75	3,03	3,42	3,76	4,17	4,65	5,03	5,94	6,30	7,03	7,59	8,97			
6	$J_{\max}$	11.694	15.349	20.781	25.233	32.049	38.856	47.670	59.342	69.282	96.667	108.752	135.381	158.057	220.531			
	T	2,06	2,37	2,75	3,03	3,42	3,76	4,17	4,65	5,03	5,94	6,30	7,03	7,59	8,97			
8	$J_{\max}$	15.692	20.597	27.886	33.860	43.007	52.141	63.969	79.632	92.970	129.718	145.935	181.669	212.098	295.932			
	T	2,06	2,37	2,75	3,03	3,42	3,76	4,17	4,65	5,03	5,94	6,30	7,03	7,59	8,97			
10	$J_{\max}$	19.666	25.814	34.948	42.435	53.900	65.346	80.170	99.800	116.517	162.571	182.896	227.680	265.816				
	T	2,06	2,37	2,75	3,03	3,42	3,76	4,17	4,65	5,03	5,94	6,30	7,03	7,59				



# SOPAP

Automation.

**SOPAP AUTOMATION SAS**

P.A. Ardennes Emeraude - Rue Henri Faure  
08090 Tournes  
France  
+33 (0) 3 24 52 94 64  
[ventes@sopap.com](mailto:ventes@sopap.com)  
[www.sopap.com](http://www.sopap.com)